

PyROS developer guide

VERSION: 21/02/19

Authors: Etienne Pallier, Alain Klotz, Patrick Maeght

INDEX TABLE

1. General architecture	4
2. Inside PyROS	5
3. Installation of needed dependencies	6
3.1. Compatible platforms	6
3.2. Installation of Python	6
3.3. Installation of MySQL server	7
3.4. Installation of Git	7
4. Downloading the PyROS software itself	8
4.1. Get sources of PyROS	8
4.1.1. Authenticate to the gitlab	8
4.1.2. Get PyROS using Linux	8
4.1.2.1. DYNAMIC VERSION (For Developers) : Get a synchronized version	8
4.1.2.2. STATIC VERSION (NOT FOR developers) : Download a static version (not synchronized and thus NOT RECOMMENDED) :	10
4.1.3. Get PyROS using Windows	10
4.2. Notes about MySql (TBC)	12
5. Structure of PyROS source code	13
6. Installing/deploying PyROS	14
6.1. The deployment of PyROS	14
6.2. Install the Comet python package (optional)	15
7. Turn on/off the virtual environment	17
8. Tests	18
8.1. Philosophy of tests	18
8.2. Unit tests	18
8.3. Bigger tests	19

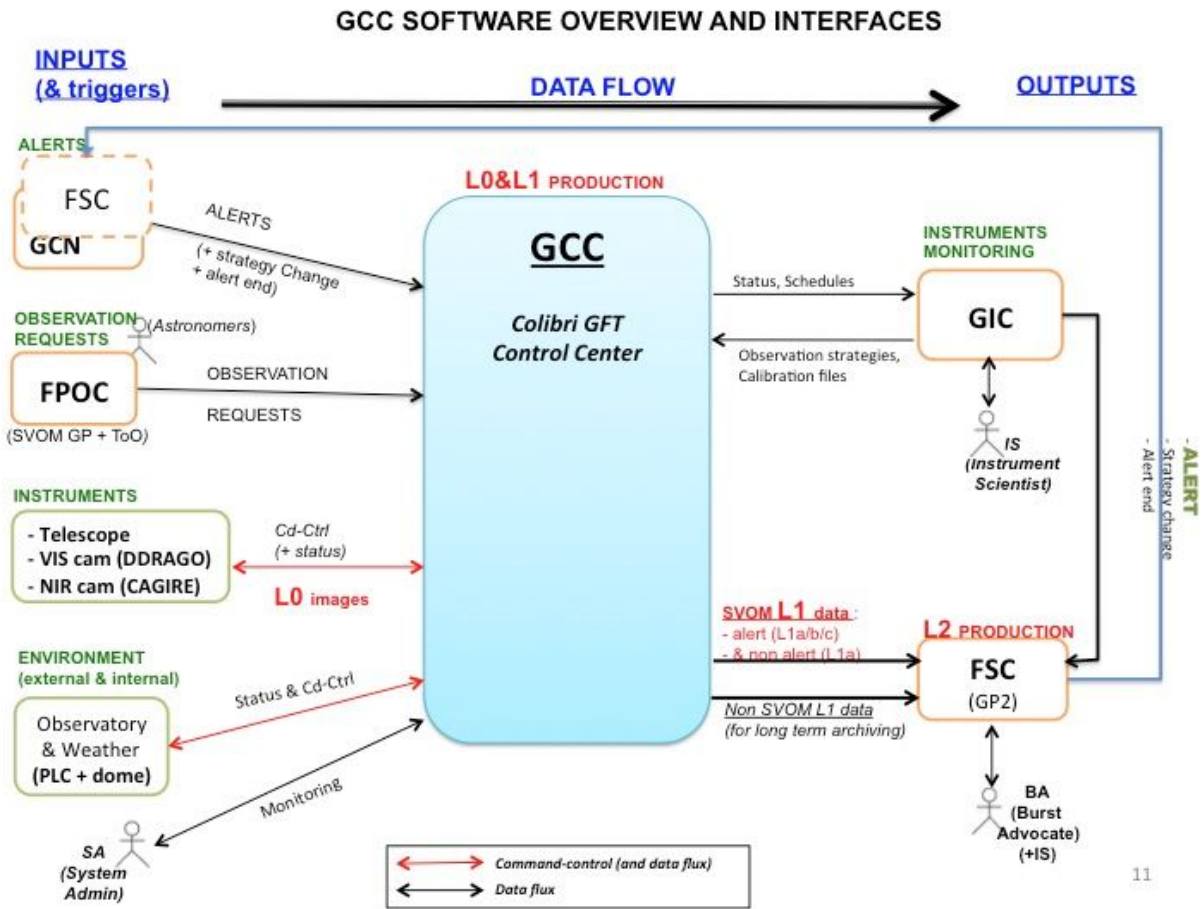
8.3.1. Demo 1 : with only the Users simulator activated	19
8.3.2. Demo2 : with all simulators activated	20
9. Running PyROS	22
9.1. Start all (webserver + all agents)	22
9.2. Start only the webserver (for pyros website)	22
9.3. Start 1 agent only	23
9.4. Access the PyROS website	23
9.5. Access the PyROS web administration interface	24
9.6. Play with the pyros objects (with the pyros shell)	24
10. Programming PyROS	27
10.1. Access to database	27
10.2. Syntaxe rules and coding style	27
10.3. Integrated tests of the PyROS code	31
10.3.1. Utilité des tests	31
10.3.2. Différents types de test	32
10.3.3. Organisation des tests dans le contexte de Django	32
10.3.4. Exécution des tests	33
10.3.5. Structure d'un fichier tests.py	34
10.3.6. Exemple de fichier tests.py	35
10.4. Documentation inside PyROS code	36
10.5. Git Managing	37
10.5.1. Commit procedure	37
10.5.2. Pull procedure	38
10.6. Agent Mount	38
10.7. Agent Camera	38
10.8. Agent Monitoring	38
11. PYROS MODULES (main functions)	39
11.1. BIG FUNCTIONS (modules)	39
11.2. MAIN WORKFLOW	40
11.3. FUNCTION 1 - Alert Management (ALERT)	42
11.4. FUNCTION 2 - Observation Request Management (REQUEST)	43
11.5. FUNCTION 3 - Planning (PLANNER, SCHEDULER)	44
11.5.1. Specs	44
11.5.2. Deux phases principales de test	45
11.5.3. Exécution des tests existants	46
11.5.4. Jouer avec le Scheduler (via le django shell)	47
11.5.5. Procédure concrète de soumission des requetes pour les tests :	49

11.6. FUNCTION 4 - Observation EXECUTION & Instruments Monitoring (EXEC, system control)	51
11.6.1. MODULE "Majordome (Conductor, Master)"	52
11.6.1.1. Context diagram	52
11.6.1.2. States diagram	53
11.6.1.3. DEVICES STATUS LIST to be sent to GIC	54
11.6.1.4. RUN	55
11.6.1.5. TEST	55
11.6.1.6. General algorithm	57
11.6.2. MODULE "Observer (EXEC)"	59
11.6.2.1. Context diagram	59
11.6.2.2. Telescope monitoring agent	60
11.7. Javascript files -> misc/static/js	60
11.8. Navbar -> misc/templates/base.html or base_unlogged.html	60
11.9. FUNCTION 5 - ENVIRONMENT monitoring (ENV)	61
11.9.1. Contexte	62
11.9.2. PLC	63
11.9.2.1. Power management (onduleurs)	63
11.9.3. Fonctionnement du module	64
11.9.4. EXECUTION	65
11.9.4.1. Execution AVEC CELERY (version complète)	68
11.9.4.2. - (Agent) Terminal 0 - Un worker Celery dédié au Monitoring	68
11.9.4.3. - (Agent) Terminal 1 - L'Agent "Monitoring"	69
11.9.4.4. - (Agent) Terminal 2 - Le simulateur de PLC	71
11.9.5. DEVELOPMENT	80
11.10. FUNCTION 6 - DATA REDUCTION & ANALYSIS	81
11.10.1. Basic packages requirement.	81
11.11. FUNCTION 7 - DASHBOARD (Information system management)	82
11.11.1. Users management	84
11.11.1.1. Profiles	84
11.11.1.2. Scenario (workflow)	87
11.11.2. Observatory Control page	88
11.12. FUNCTION 8 - (Proposals) Scientific Programs Management	91
11.13. FUNCTION 9 - Telescope & Instruments long term Monitoring and Calibration	92
11.14. FUNCTION 10 - Data Archiving	93
12. ANNEXES	95
12.1. Annex 1: Using Git	95
12.2. Annex 2: Python installation for specific operating systems	95
12.2.1. A2.1. Linux CentOS 7.1	95

12.2.2. A2.2. Linux Ubuntu, Suse	96
12.2.3. A2.3. Mac OS X	96
12.2.4. A2.4. Windows 10	97
12.3. Annex 3: MySQL installation for specific operating systems	98
12.3.1. A3.1. Linux CentOS	98
12.3.2. A3.2. Linux Ubuntu, Suse	99
12.3.3. A3.3. Mac OS X	99
12.3.4. A3.4. Windows 10	100
12.3.4.1. Installation of PHP to use phpmyadmin	100
12.3.4.2. Install phpmyadmin	100
12.4. Annex 4: Python packages installation for specific operating systems	101
12.5. Annex 5: Notes for Eclipse IDE users	101
12.6. Annex 6: Notes for PyCharm IDE users	104
12.7. Annex 7: Mount a virtual environment	105
12.8. Annex 8: Functions of PyROS	105
12.9. Annex 9: Coding Python style	105
13. TODO LIST TEMPORAIRE (à migrer dans Redmine)	106
14. OLD TODO LIST (déjà migrée dans Redmine)	106

1. General architecture

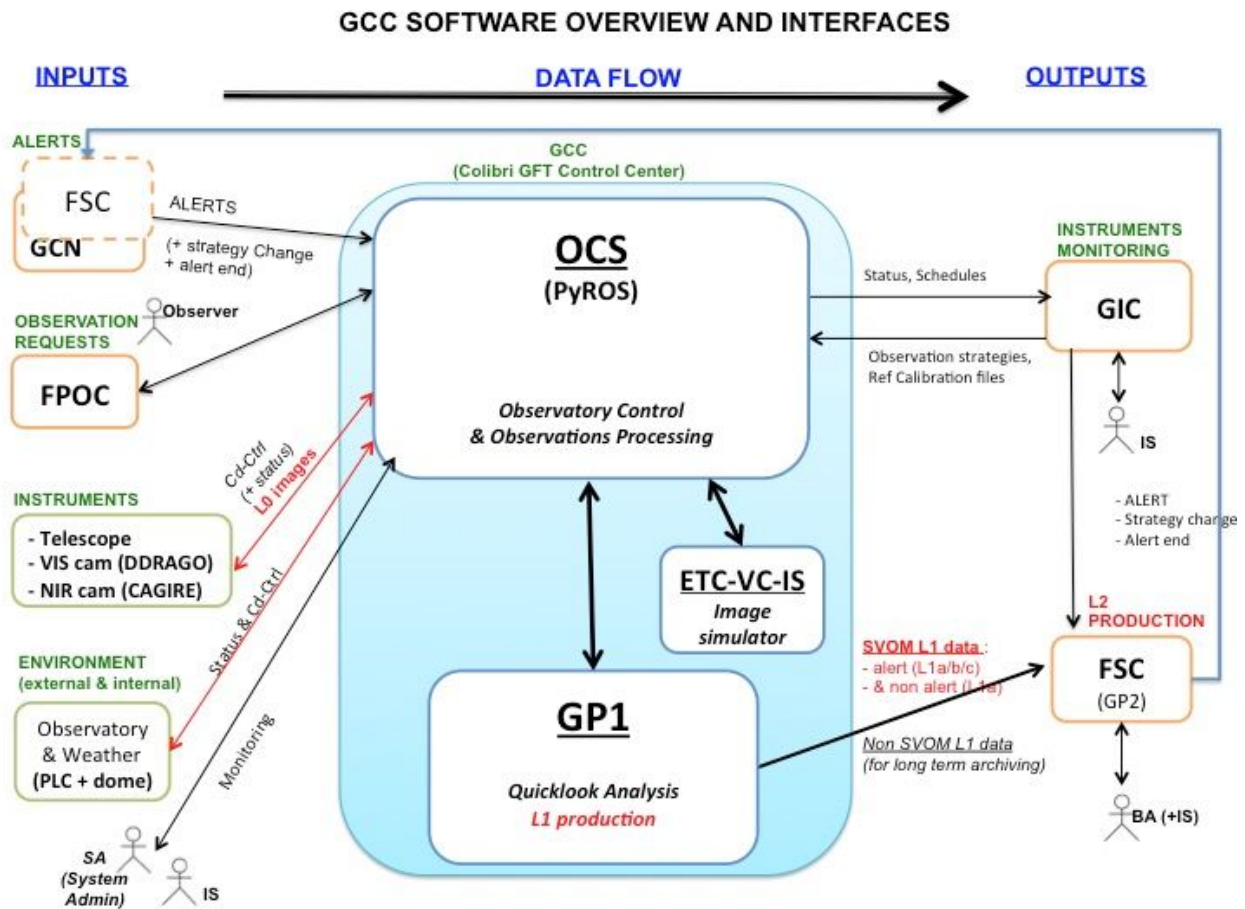
(updated 16/7/18)



Computers, Agents, Database, Inputs, Outputs, Configuration, Web

2. Inside PyROS

(updated 16/7/18)



List of agents, MySQL, inside one agent, simulators, tests

3. Installation of needed dependencies

(updated 24/1/19, EP)

Pyros needs some prerequisites :

- Python 3.6+ (3.7 recommended)
- Mysql Database server (last version recommended)
- Git client

3.1. Compatible platforms

(updated 24/1/19, EP)

This software is targeted first for Linux CentOS 7 (+ Fedora and Ubuntu), but also for Mac OS X and Windows 10.

All these systems should run Python **3.6** at least (**3.7** advised)

Pyros has been tested on these platforms:

- **Linux :**
 - (since 12/10/2018, EP) **CentOS 7.5** (with python 3.6.5, mysql 5.5.60-MariaDB) ⇒ http://planetowiki.irap.omp.eu/do/view/Computers/Hyperion2Server#PYROS_11_10_2018
 - (since 4/10/2018, EP) **Scientific Linux 6.4**, kernel 2.6.32 (with python 3.6.6, mysql Ver 14.14 Distrib 5.5.62, for Linux (x86_64) using readline 5.1) ⇒ [voir détails sur wiki](#)
 - Older installations:
 - **CentOS 7.1** (with Python 3.4)
 - Linux Mint 17.2 (== Ubuntu 14.04.3) (with python 3.5)
 - Ubuntu 16.04 (with python 3.5.2)
- **Mac OS X:**
 - (since 25/1/19, EP) **Mac OS** 10.14 (with python 3.7)
 - (older installation) Mac OS 10.13 (with python 3.6)
- **Windows :**
 - (since 24/1/19, AK) **Windows** 10 (with python 3.6)

3.2. Installation of Python

See annex to install Python on supported platforms.

3.3. Installation of MySQL server

See annex to install MySQL on supported platforms.

3.4. Installation of Git

Linux:

```
root $ apt-get install git
```

Windows:

<https://tortoisegit.org/>

4. Downloading the PyROS software itself

4.1. Get sources of PyROS

The Git server is hosted at IRAP laboratory. Hereafter the links to the Git repository of PyROS are:

- URL : <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros>
(see Activity and Readme file)
- Browse source code (dev branch) : <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros/tree/dev>
- Last commits : <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros/commits/dev>
- Graphical view of commits : <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros/network/dev>

4.1.1. Authenticate to the gitlab

In order to get this software, you must first authenticate on the IRAP gitlab <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros>

For this, just go to <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros> and either sign in with your LDAP account (if you are from IRAP), or register via the "Sign up" form.

4.1.2. Get PyROS using Linux

First, go to the directory where you want to install the software. It can be wherever you want, like your home directory for instance... Do not create a new directory for PyROS, it will be done automatically.

```
$ cd MY_DIR
```

4.1.2.1. DYNAMIC VERSION (For Developers) : Get a synchronized version

If you do not want to contribute to this project but just want to try it, you can just download a STATIC version of it : go to next section "STATIC VERSION" below.

Windows users : you first need to get the GIT software (see below, "[For Windows users](#)")

By getting the software from git, you will get a dynamically synchronized version, which means that you will be able to update your version as soon as a new version is available (simply with the command : "git pull").

(From Eclipse : See below, section "[NOTES FOR ECLIPSE USERS](#)")

From the terminal :

```
$ git clone https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros.git PYROS
```

(the first time you get the project, it will ask you for a login and password)

((

you can also provide your login and password directly like this:

```
git clone https://username:password@gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros.git  
PYROS
```

))

(or also, using ssh, but not sure it works : `git clone git@gitlab1.irap.omp.eu:epallier/pyros.git PYROS`)

If you ever get this error message :

```
fatal: unable to access 'https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros.git/':  
Peer's certificate issuer has been marked as not trusted by the user.
```

Then, type this command (and then run again the git clone command):

```
$ git config --global http.sslVerify false
```

The "git clone..." above command has created a PYROS folder containing the project (with a .git/ subfolder for synchronization with the git repository)

Go into this directory :

```
$ cd PYROS
```

By default, you are on the "master" branch :

```
$ git branch  
* master
```

You should NEVER do any modification directly on this branch, so instead jump to the "dev" branch :

```
$ git checkout dev
$ git branch
* dev
  master
```

4.1.2.2. STATIC VERSION (NOT FOR developers) : Download a static version (not synchronized and thus NOT RECOMMENDED) :

Go to <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros/tree/master>

Click on "Download zip" on the up right hand corner.

Double-click on it to unzip it.

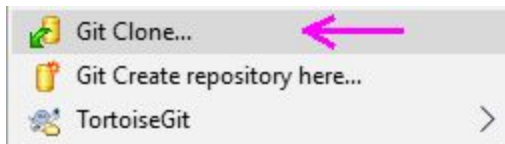
You should get a "pyros.git" folder.

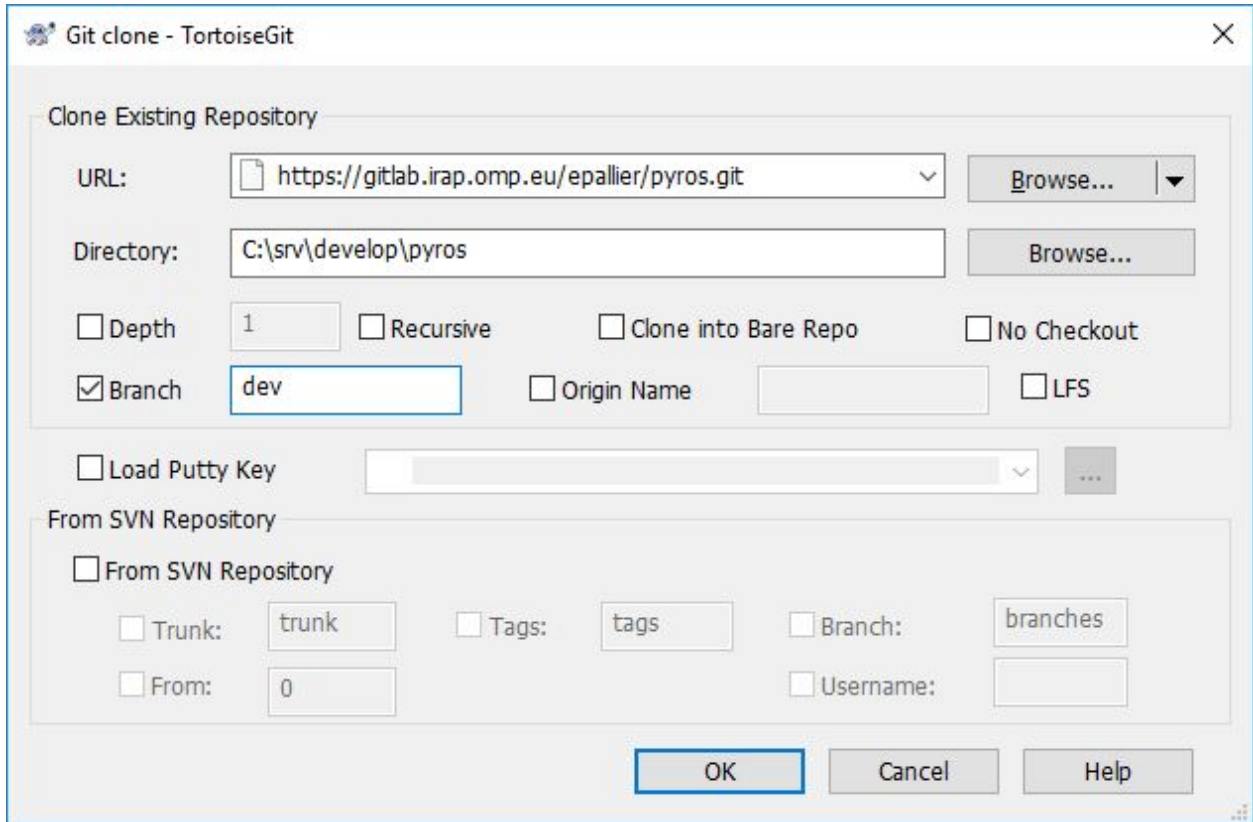
In this documentation, this software folder will be referenced as "PYROS".

(you can rename "pyros.git" as "PYROS" if you want : "mv pyros.git PYROS")

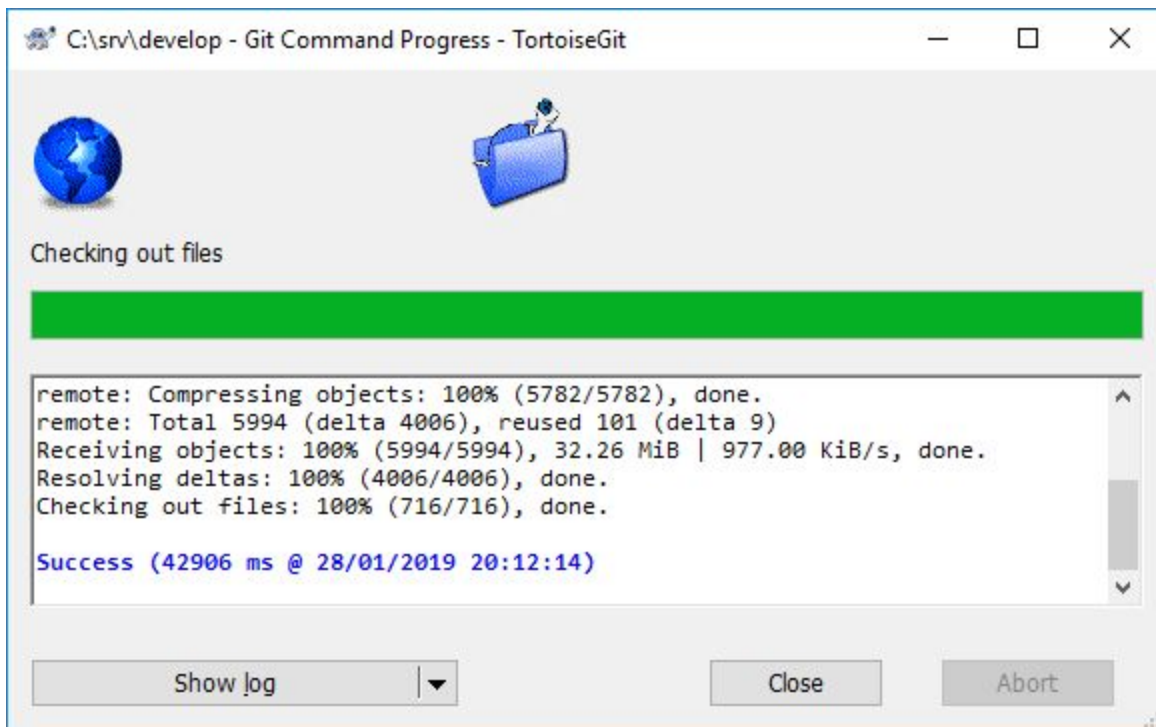
4.1.3. Get PyROS using Windows

It is recommended to use git with the graphic client TortoiseGit.





Don't forget to check the Branch writing dev in the text area.



Else, from the cmd or Powershell (not recommended):

- Download git at <https://git-scm.com/download/win>
- Run setup (keep default configurations)
- Once installed, open cmd or Powershell :

```
> git config --global http.sslVerify false
> git clone --single-branch --branch dev https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros.git pyros
```

4.2. Notes about MySQL (TBC)

Not sure this is still working... (to be tested)

By default, Pyros uses MySQL, but this implies that you have to install the MySQL database server...

Thus, to make things easier, avoid MySQL installation by using SQLite instead as the database server (which will need no installation at all) :

=> For this, just edit the file PYROS/src/pyros/settings.py and set MYSQL variable to False, and that's it. You can go to next section

Now, if you really want to use MySQL (which is the default), you will need to install it (only if not already installed), so keep reading.

(Skip this if you are using SQLite instead of MySQL)

5. Structure of PyROS source code

- src/ : conteneur du projet (le nom est sans importance)
 - manage.py : utilitaire en ligne de commande permettant différentes actions sur le projet
 - pyros/ : the actual Python package of the project
 - settings.py : project settings and configuration
 - urls.py : déclaration des URLs du projet
 - wsgi.py : point d'entrée pour déployer le projet avec WSGI
- database/ : database configuration and documentation
- doc/ : project documentation
- install/ : project installation howto
- private/ : the content of this folder is private and thus not committed to git ; it should contain your Python3 virtual environment
- simulators/ : the devices simulators
- public/ : this folder contains all public files like the web html files
 - static/

Each **APP**(lication) structure :

https://projects.irap.omp.eu/projects/pyros/wiki/Project_structure#Applications-architecture

6. Installing/deploying PyROS

(updated 12/10/18, EP)

Deploying PyROS consists to install python packages needed for PyROS, create the PyROS database and copying all the needed files into a virtual environment.

6.1. The deployment of PyROS

The needed Python packages will be automatically installed during the installation phase of PyROS.

When source code of PyROS is downloaded the Python package list is defined in the following files:

PYROS/install/REQUIREMENTS.txt

PYROS/install/REQUIREMENTS_WINDOWS.txt

The **install.py** script will install the needed packages and create the pyros database for you. Just go into the **PYROS/install/** folder and **Run the install.py without sudo privileges:**

For Windows you must run command lines in a Powershell console.

Before launching Python, remember the following fact:

Linux and Mac : it is VERY IMPORTANT that you type “python3” and not “python”

Windows : you might need to replace “python” with “py” depending the installation.

First, check that your python version is at least 3.6 :

Linux/Mac:

```
$ python3 -V
```

Windows (Powershell):

```
> python -V
```

Now run the install script:

```
cd PYROS/install/  
python3 install.py  
Windows (Powershell) : python install.py
```

If anything goes wrong with the mysql database (last step of the install process, especially with the migrations if they are too big), you can try this:

- drop your **pyros** database (and also **pyros_test** if ever it exists) :
\$ mysql -u root -p
\$ mysql> drop database pyros;
\$ mysql> drop database pyros_test;
\$ mysql> exit;
- Delete all existing migration files:
\$ cd src/common/migrations/
\$ rm 0*.py
- run again the install script

If it still does not work, try this:

- Edit src/pyros/settings.py
- Comment the django admin app like this:
INSTALLED_APPS = [
 #'django.contrib.admin',
- run again the install script
- Don't forget to comment out the django admin app

If something goes wrong with the python packages installation, you can try to install manually each package

Now that PyROS is installed, we can test it to be sure that it is really well installed.

Information for developers only :

*older version (with old Jeremy Barneron install.py script) : python3 install.py install
TODO: update "create user if exists" => does not work with mysql 5.6 (only with 5.7)*

6.2. Install the Comet python package (optional)

Comet is not needed yet, install it only if you want to work on the ALERT management part of the project. For now, do not bother with it, and go straight to next section.

Latest info on this package : <http://comet.transientskp.org/en/stable/>

Comet is needed as a broker to receive and send VOEvents
(<https://github.com/jdswinbank/Comet/tree/py3>)

You MUST have your virtualenv activated (source venv_py3_pyros/bin/activate in your 'private/' directory)

Documentation is available here : <http://comet.readthedocs.io/en/stable/installation.html>

(see also <http://voevent.readthedocs.io/en/latest/setup.html>)

Essayer d'abord la méthode automatique (avec pip) :

```
$ source private/venv_py3_pyros/bin/activate  
$ pip install comet
```

Si ça ne marche pas, essayer la méthode manuelle (download puis install) :

- Ubuntu :

```
# You can do this anywhere on your computer  
$ git clone https://github.com/jdswinbank/Comet.git  
$ cd Comet  
$ (sudo ?) python setup.py install  
$ sudo apt-get install python-lxml
```

- MacOS :

Idem Ubuntu

- Windows :

TODO:

Test Comet

```
$ twistd comet --help  
$ trial comet
```

All tests should pass

7. Turn on/off the virtual environment

The virtual environment is a protected space on the disk to solve the problems of dependencies of various applications running on the same OS. We use virtualenv to run PyROS.

Linux case:

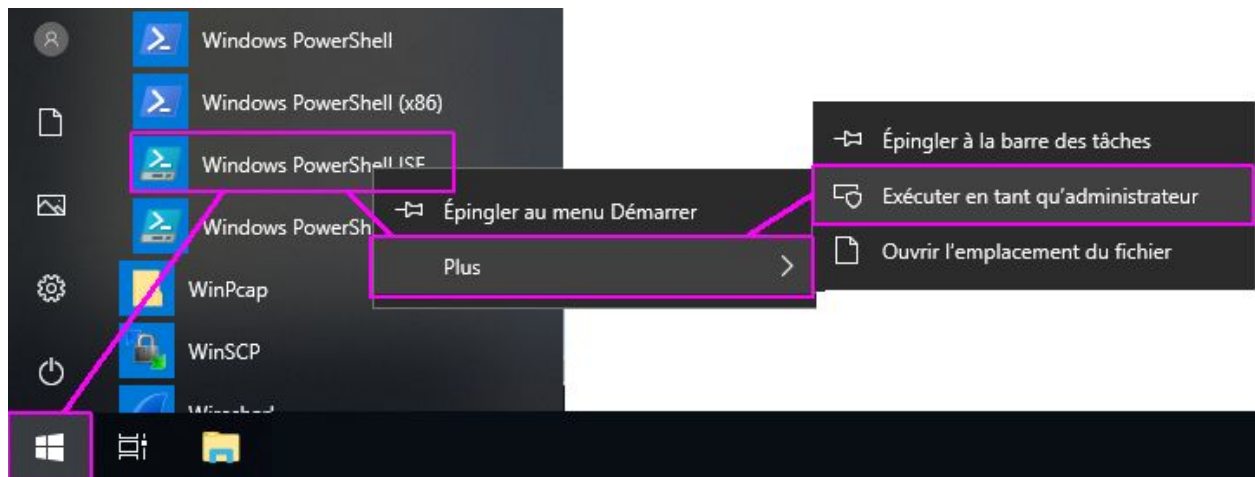
```
$ cd PYROS/  
$ source private/venv_py3_pyros/bin/activate
```

Case Windows console (Win+R cmd) :

```
> cd PYROS  
PYROS> private\venv_py3_pyros\Scripts\activate.bat  
(venv_py3_pyros) PYROS>
```

Case Windows powershell:

First time you must unrestrict the execution policy. Launch Powershell in administration mode



```
PS > set-executionpolicy unrestricted
```

Then the following commands can be executed in a Powershell not in admin mode:

```
PS > cd PYROS  
PS PYROS> private\venv_py3_pyros\Scripts\activate.ps1  
(venv_py3_pyros) PS PYROS>
```

8. Tests

Blabla.

8.1. Philosophy of tests

Blabla.

8.2. Unit tests

NB: For running these tests, we will use the “pyros.py” helper script, but you could do the same thing with “python manage.py test”

*When executing the tests, django creates temporarily a **Mysql database** named “**test_pyros**” (see `src/pyros/settings.py`) that it destroys in the end, so you won't ever see it with `phpmyadmin` (or very quickly and then it will vanish).*

*Some of these tests use the data fixture `/src/misc/fixtures/tests/alert_mgr_test.json`
The scheduler tests do not use any json fixture.*

Be sure that at least all unit tests pass:

```
(venv) $ ./pyros.py unittest
(Windows cmd) (venv) $ python pyros.py unittest
```

(If ever the tests don't pass because of mysql try : `$ python pyros.py updatedb`)

If unit tests pass, then try this :

```
(venv) $ ./pyros.py test_all
```

(for now, same tests than unittest)

If `test_all` passes, then **run ALL tests**:

```
(venv) $ ./pyros.py test
```

If previous step passes, then **run the Majordome test**:

```
(venv) $ cd src/majordome/
(venv) $ ./majordome_test.py
```

NB: if this test does not stop properly, try this:

```
$ ps -ef|grep agent
```

```
$ kill <pid_of_the_start_agent_majordome.py process>
```

Attention, si le test s'est mal passé, vérifier que `src/pyros/settings.py` contient bien

MAJORDOME_TEST = False

(et non pas "True")

Sinon, il faut absolument le remettre à False car sinon pyros ne fonctionnera plus !!

(le test majordome_test.py passe cette variable à True puis la repasse à False à la fin)

Technical information if you are interested (you can skip it, it is only for dev):

Here is how to run the tests for only 1 django app, for instance the user_manager app:

```
(venv) $ ./manage.py test user_manager.tests.UserManagerTests
```

If you want to run only 1 specific test of this app, for instance the test_login test:

```
(venv) $ ./manage.py test user_manager.tests.UserManagerTests.test_login
```

(NB: You can use the "-k" option if you want to keep the test database : ./manage.py test -k ...)

8.3. Bigger tests

These demonstration tests are **dedicated to the Scheduler**. You can see the scheduler coming alive.

*When executing these big tests, django creates temporarily a **Mysql database** named "pyros_test" (see src/pyros/settings.py when CELERY_TEST=True) that it destroys in the end. But, as this test is quite long, you have the time to see the pyros_test database with phpmyadmin (for instance you can look at the content of the "sequence" table and see it growing). These tests use the data fixture /src/misc/fixtures/initial_fixture.json*

Important Note:

For now, this is still using Celery, so for this to run ok you must first :

- have RabbitMQ running
- Set USE_CELERY = True in /pyros.py and src/pyros/settings.py

From the same terminal, start the 3 necessary components at once :

- **web server**
- **Celery workers**
- **the simulator(s)** (placeholders for real devices)

To do this, it is as simple as launching a single script (see below)

8.3.1. Demo 1 : with only the Users simulator activated

```
(first start your venv)
(venv)$ ./pyros.py simulator_development
```

(Ctrl-c to stop)

(si pb pour stopper serveur web : \$ ps aux | grep runserver)

(si pb pour stopper celery : \$ ps aux | grep celery)

(If ever this test does not run properly, try to create manually yourself the "pyros_test" database before, with the mysql client : "create database pyros_test")

When you are asked this question (from the terminal) :

"Which simulation do you want to use ? (default="conf.json")

Then just type ENTER so that the scenario "/simulators/config/conf.json" is used for each simulator(s).

Now, access the PyROS website :

go to "http://localhost:8000" in your browser

Log in with login 'pyros' (in the Email field) and password 'DjangoPyros' to see what's happening, and click on **Schedule** to see the current scheduling process.

(You also can click on System, or on Routines and then click on a request to see its detail)

8.3.2. Demo2 : with all simulators activated

```
(first start your venv)
(venv)$ ./pyros.py simulator
```

(Ctrl-c to stop)

(si pb pour stopper serveur web : \$ ps aux | grep runserver)

(si pb pour stopper celery : \$ ps aux | grep celery)

As for demo1, Now you can access the PyROS website... (same instructions as above in DEMO 1)

Custom commands (for dev only) :

(first, activate your venv)

```
$ cd src/
```

```
$ [./manage.py] test app.tests # Run tests for the application 'app'
```

Ex:

```
$ ./manage.py test scheduler
```

```
$ ./manage.py test monitoring.tests
```

```
$ ./manage.py test routine_manager.tests
```

```
$ ./manage.py test alert_manager.tests
```

```
$ ./manage.py test common.tests
```

```
$ ./manage.py test majordome.tests
```

```
$ ./manage.py test user_manager.tests
```

```
$ [./manage.py] test app.tests.ModelTests # Run test methods declared in the class  
app.tests.ModelTests  
$ [./manage.py] test app.tests.ModelTests.test_method # Only run the method test_method  
declared in app.tests.ModelTests
```

9. Running PyROS

(updated 14/2/18 - EP)

9.1. Start all (webserver + all agents)

```
$ cd PYROS/  
$ ./pyros start all  
(Windows: $ python pyros start all)
```

Now, with your browser, connect to <http://localhost:8000>
(login 'pyros' / 'DjangoPyros')

You can also connect to the admin interface: <http://localhost:8000/admin>

9.2. Start only the webserver (for pyros website)

Using the pyros launch script :

```
$ ./pyros start webserver  
Then, connect to http://localhost:8000  
You can also connect to the admin interface: http://localhost:8000/admin
```

Or, without the pyros script :

Dans un nouveau terminal, activer l'environnement virtuel...

```
$ cd PYROS/  
$ source private/venv_py3_pyros/bin/activate  
(Windows: $ private\venv_py3_pyros\Scripts\activate)  
... puis lancer le serveur web django :
```

```
(venv) $ cd PYROS/  
(venv) $ ./start_agent.py webserver  
OR :  
(venv) $ cd PYROS/src/  
(venv) $ ./manage.py runserver
```

(Windows: \$ python manage.py runserver)

General syntax is :

```
$. /manage.py runserver IP:PORT
```

Example: `$. /manage.py runserver localhost:8001`

(obsoleète: To check that this service is actually running, type "`$ netstat -an |grep 8000`" and you should get "`tcp 0 0 127.0.0.1:8000 0.0.0.0:* LISTEN`")

NB: Pour désactiver l'environnement virtuel, taper "`$ deactivate`" depuis n'importe où

9.3. Start 1 agent only

De manière générale, chaque agent (monitoring, alert, et majordome) peut être lancé individuellement :

Using the pyros launch script :

```
$ cd PYROS/
```

```
$. /pyros start <agent-name>
```

(Windows: `$ python pyros start <agent-name>`)

Ex: to start only the env-monitoring agent:

```
$. /pyros start monitoring
```

Or, without pyros :

First, activate the virtual environment, then :

```
(venv) $ cd PYROS/
```

```
(venv) $ ./start_agent.py <agent-name>
```

Ex: to start only the env-monitoring agent:

```
(venv) $ cd PYROS/
```

```
(venv) $ ./start_agent.py monitoring
```

9.4. Access the PyROS website

Go to "`http://localhost:8000`" in your browser

Login as 'pyros' with the password 'DjangoPyros'

You can click on the different sections on the left (Schedule, System, Alerts ...).

⇒ **As you can notice, those sections are all empty !!!**

Of course, because there is no activity at all : no alert coming, no observation request submitted by users, no running observation...

If you want to see something, you need to take some actions yourself on PyROS. For instance, you could create a new Routine Request and submit it so that it will be scheduled and executed...

That's why it is interesting to use **simulators**. They are a placeholder for the real hardware devices (Telescope, Cameras, PLC), and they will be used when executing an observation request. But this is not enough !

We need some **events** coming like a **GRB alert**, an **observation request submitted** by a user, a **weather alarm** (rain, clouds, wind...), a **site alarm** (human intrusion...), or even a **hardware failure** (visible camera is no more responding...).

9.5. Access the PyROS web administration interface

Go to "http://localhost:8000/admin" in your browser

Login as 'pyros' with the password 'DjangoPyros'

From this interface, you can see all the pyros database tables and you can add content to them or do some modifications...

9.6. Play with the pyros objects (with the pyros shell)

(updated 20/2/19 - EP)

Using pyros:

```
$ cd PYROS/  
$ ./pyros shell
```

Or, without pyros :

First activate the pyros venv (if not already done):

```
$ cd PYROS/  
$ source private/venv_py3_pyros/bin/activate
```

Then, go into the pyros project folder src/ and launch the django shell :

```
(venv) $ cd src/  
(venv) $ ./manage.py shell  
(InteractiveConsole)
```

Then, import all the pyros objects, so that you can create instances of them :

```
>>> from common import models  
(>>> from common.models import *)  
>>> dir(models)  
['AbstractUser', 'Album', 'Alert', 'Country', 'Detector', 'Device', 'Dome', 'Filter', 'FilterWheel',  
'Image', 'Log', 'NrtAnalysis', 'Plan', 'Plc', 'PlcDevice', 'PlcDeviceStatus', 'PyrosUser', 'Request',  
'Schedule', 'ScheduleHasSequences', 'ScientificProgram', 'Sequence', 'SiteWatch',  
'SiteWatchHistory', 'StrategyObs', 'TaskId', 'Telescope', 'UserLevel', 'Version',  
'WeatherWatch', 'WeatherWatchHistory', ...]
```

Play with the PyROS objects (entities) : **Countries**

```
>>> country = Country(name='mexico', quota=1)  
>>> country.save()  
(ajout si pas d'id, modif si id)  
  
>>> country = Country(name='france')  
>>> country.save()  
>>> country.pk  
>>> 2  
  
>>> countries = Country.objects.all()  
>>> countries  
<QuerySet [  
<Country: France>, <Country: mexico>, <Country: france>]>  
>>> countries.count  
>>> <bound method QuerySet.count of <Country: mexico>, <Country: france>>  
>>> countries.count()  
>>> 2  
>>> print(countries)  
>>> <Country: mexico>, <Country: france>  
>>> print(countries.query)  
>>> SELECT country.id, country.name, country.desc, country.quota FROM country  
  
>>> cs = countries.filter(name__icontains='fran')  
>>> print(cs)  
>>> <Country: france>  
  
>>> cs = countries.filter(name__startswith='me')  
>>> print(cs)  
>>> <Country: mexico>
```

Play with the PyROS objects (entities) : Requests and Sequences

```
# First, create a user
    usr_lvl = UserLevel.objects.create(name="default")
    user1 = PyrosUser.objects.create(username="toto", country=country,
user_level=usr_lvl, quota=1111)
    sp = ScientificProgram.objects.create(name="default")

# 1) Create a new sequence (Supposing user1 and sp are already set)

req = Request.objects.create (pyros_user = user1,      scientific_program = sp
) # creating a request

seq = Sequence.objects.create ( request=req, status=Sequence.TOBEPLANNED,
name="seq1",
jd1=0,
jd2=2,
priority=4,
t_prefered=1,
duration=1 )

# Get the request that this sequence belongs to :
req2 = seq.request

# 2) Update sequence attributes
seq.name = 'new name'
seq.save()

# 3) Delete sequence
seq.delete()

# 4) Fetch sequences according to some criteria
sequences = Sequence.objects.get(target='target')
# or
sequences = Sequence.objects().filter(...)

# 5) Get all plans of the sequence 1st album
album1 = seq.albums[0] # select 1st album
plans = album1.plans
# Display all plans
for plan in plans: print('plan', plan)
```

10. Programming PyROS

This section describe how to program properly PyROS.

10.1. Access to database

You can access to the database by using the django manage.py script, Which is equivalent to a “mysql -u pyros -p”...

(the venv must be activated)

```
cd PYROS/src/  
./manage.py dbshell  
> show tables;
```

10.2. Syntaxe rules and coding style

(updated 14/11/18)

Ce chapitre n'est qu'un résumé de ce qui est vraiment important. Il est encore incomplet et sera enrichi progressivement. Pour tout ce qui n'est pas (encore) dit, respecter “au maximum” les conventions de la PEP08 : <https://www.python.org/dev/peps/pep-0008/>

- **GENERAL RULES**

Ces règles générales sont valables quelque soit le langage utilisé (Python, Php, Java, ...)

- **KISS** (Keep It Stupid Simple, https://fr.wikipedia.org/wiki/Principe_KISS) : vous-mêmes ou à plus forte raison quelqu'un d'autre, doit pouvoir relire votre code plusieurs années après et le comprendre rapidement
- **DRY** (Don't repeat yourself)
- **Use exceptions** rather than returning and checking for error states
- **Command/Query Separation** : **Commands** return void and **Queries** return values (cf <https://hackernoon.com/oo-tricks-the-art-of-command-query-separation-9343e50>)

[a3de0](#)) ; en d'autres termes : "Functions that change state should not return values and functions that return values should not change state"

Ex (en langage C):

```
int m(); // query
void n(); // command
```

- **Law of Demeter** (cf <https://hackernoon.com/object-oriented-tricks-2-law-of-demeter-4ecc9becad85>) **LoD** tells us that it is a bad idea for single functions to know the entire navigation structure of the system. "Each unit should have only limited knowledge about other units: only units "closely" related to the current unit. Each unit should only talk to its friends; don't talk to strangers."
- **Guideline/Coding standard for Django :**
<https://medium.com/@harishoraon/guide-line-for-django-application-e1a1c075aed>

- **TEMPLATE DE FONCTION OU METHODE**

(cf <https://docs.python.org/3/library/typing.html>)

```
from typing import Any, TypeVar, Iterable, Tuple, Union
```

```
def is_connected_to_server(
    item: Any,
    vector: List[float],
    words: Dict[str, int],
    word: Union[int, str],
    server_host: str="localhost",
    server_port: int=11110,
    buffer_size: int=1024,
    DEBUG: bool=False,
) -> bool=False:
    """
    Return True if we are connected to the server (False by default)

    :param server_host: server IP or hostname
    :param server_port: port used by the server
    :param buffer_size: size of the buffer in bytes
    :param DEBUG: if true, will print and log more messages
    ...etc...
```

'''

- **INDENTATION**

4 espaces (régler la tabulation de votre éditeur pour qu'elles soient remplacées par 4 espaces)

- **CLASSES**

Dans la mesure du possible, **1 classe = 1 fichier** du même nom

Ex: vehicule.py ne devrait contenir QUE la classe Vehicule

Class names should normally use the **CapWords (CamelCase)** convention

Instances of class should be **snake_case**

Ex:

```
# class
class MyClass:
    ...

# class instance :
my_class_instance = MyClass(...)
```

- **FUNCTION and VARIABLE names**

Should be **snake_case** (lowercase, with words separated by underscores) as necessary to improve readability

Ex:

```
def my_nice_function():
    ...
    ...

my_nice_variable = 3
```

- **ÉLÉMENTS MULTIPLES (list, tuple, set ou dict)**

Doivent être au **PLURIEL**:

- my_items
- items
- instances
- keys
- values
- ...

- **TODO**

Utiliser le tag "**# TODO:**" en début de ligne pour marquer une action à faire (Attention: bien mettre les 2 points à la fin)

- **CONSTANTES**

LIMIT_MAX
LIMIT_MIN
STATICFILES_DIRS

- **LINE SIZE**

Dans la mesure du possible, ne pas dépasser les 90 caractères

- **FUNCTION SIZE**

Une méthode ou fonction ne doit faire qu'une seule chose, et doit être la plus concise possible, et en tous cas doit **tenir en entier sur l'écran** pour qu'on comprenne rapidement ce qu'elle fait. De manière générale, **rester en dessous des 30 lignes**.

- **COMMENTAIRES**

Pour chaque méthode ou fonction, mettre un commentaire juste en-dessous (triple quote) :

```
def my_method():  
    """ Commentaire sur une seule ligne """  
    ...
```

```
ou bien  
def my_method():  
    """  
    Commentaire sur plusieurs lignes  
    Deuxième ligne  
    Troisième ligne  
    """  
    ...
```

- **COMMENTAIRE TODO ou bien désactivation d'une ligne de code => #**

```
# TODO: bla bla bla  
#my_str = readline()
```

- **MÉTHODES BOOLÉENNES (true/false) bien lisibles**

S'assurer de la lisibilité du code en employant des **noms de méthodes en "anglais courant"**.

Exemples:

`is_writeable()`

`is_readable()`

`has_components()`

`makes_noise()` # => ATTENTION, ne pas confondre avec "`make_noise()`" qui sera plutôt une méthode "*fabriquant du bruit*" (et non pas retournant un booléen)

`does_noise()` # => idem, ne pas confondre avec "`do_noise()`"

- **VISIBILITY Private / Public**

- Mettre les fonctions **publiques** AU DEBUT du code

- Mettre les fonctions **privées** A LA FIN du code

- **Attributs et Méthodes : PRIVÉS par défaut !**

- **Attributs** : les encapsuler en les rendant accessibles et modifiables uniquement par des accesseurs (**getters et setters**, mais c'est encore mieux d'utiliser les "**@property**" => cf

- <https://www.programiz.com/python-programming/property>)

- **Méthodes** : seules les méthodes vraiment utilisées par les autres classes doivent être publiques.

=> Pour privatiser un attribut ou une méthode, les **préfixer par un underscore**

Exemple :

`_my_private_attribute`

`_my_private_method()`

- **SIGNATURE DES MÉTHODES**

Utiliser les "**type hints**" pour donner le type de tous les paramètres d'une méthode, ainsi que le type de retour (Intérêt : Eclipse, et surtout PyCharm signalent une erreur lorsqu'un paramètre est passé avec un mauvais type)

Ex:

```
def reverse_slice(text: str, start: int=3, end: int) -> str:
```

```
    return text[start:end][::-1]
```

10.3. Integrated tests of the PyROS code

(Pour les tests unitaires basiques "in situ" => utiliser **doctest**)

10.3.1. Utilité des tests

Ceinture de sécurité pour s'assurer contre toute **régression** (ce qui marchait avant doit continuer de marcher COMME avant) => on a ainsi beaucoup moins peur de modifier le code

- ⇒ **A exécuter après chaque modif de code et surtout AVANT tout commit avec git**
- ⇒ **Tendre vers l'approche TDD : écrire le test AVANT la fonctionnalité à tester**
- D'abord le test ne passe pas (ROUGE, car la fonctionnalité n'est pas encore écrite)
 - On écrit alors la fonctionnalité pour faire passer le test
 - Maintenant le test doit passer (VERT)
⇒ permet de développer uniquement ce qui est vraiment nécessaire et en s'appuyant sur les SPECS

10.3.2. Différents types de test

- **Tests unitaires** (test des méthodes d'une classe) :
test_<nom-du-test>_<nom-de-la-methode-testée>()
ex: 3 tests unitaires de la méthode "add_item()" d'une classe:
 - test_first_case_add_item()
 - test_second_case_add_item()
 - test_third_case_add_item()
- **Tests fonctionnels (et d'intégration)** (test des fonctionnalités du logiciel, surtout celles demandées dans les specs ; font intervenir plusieurs classes d'un même module, voire même plusieurs modules) :
test_func_<nom-de-la-fonctionnalité>()
ex: test_func_alert_complete_processing()
- **Tests de performance** :
test_perf_<nom-du-composant>()
ex: test_perf_scheduler()
- **Tests de robustesse** (stress test) :
test_stress_<nom-du-composant>()
ex: test_stress_scheduler()

10.3.3. Organisation des tests dans le contexte de Django

Dans le contexte Django, les tests sont organisés par "APP" (application ou "module").

Exemples:

- ...
- src/**dashboard**/tests.py ⇒ tests du module "**Dashboard**"
- src/**majordome**/tests.py ⇒ tests du module "**Majordome**"
- src/**monitoring**/tests.py ⇒ tests du module "**Environment Monitoring**"
- src/**scheduler**/tests.py ⇒ tests du module "**Planner** (scheduler)" (ANCIEN MODULE)

- src/**user_manager**/tests.py ⇒ tests du module “**User manager**”
- src/**common**/tests.py ⇒ **tests généraux** ou de parties communes (Observation request building) de pyros
- ...

10.3.4. Exécution des tests

(Voir chapitre **6 - TESTS** du présent document pour plus d’infos)

Il faut d’abord activer l’environnement virtuel python:

```
$ cd PYROS/
$ source private/venv_py3_pyros/bin/activate
(Windows) $ private\venv_py3_pyros\Scripts\activate
```

Depuis cet environnement virtuel, on exécute les tests ainsi:

```
$ cd src/
$ ./manage.py test [app]
```

Remarques:

- *si on précise une “app” (exemple : ./manage.py test **monitoring**), on exécute seulement les tests de cette app. Par défaut, on exécute TOUS les tests de tous les modules.*
- *\$. ./manage.py test app.tests.ModelTests ⇒ run test methods declared in the class app.tests.ModelTests*
- *\$. ./manage.py test app.tests.ModelTests.test_method ⇒ only run the method test_method declared in app.tests.ModelTests*

Raccourci (qui évite d’avoir à activer l’environnement virtuel):

```
$ cd PYROS/
$ ./pyros.py test
```

Exécution des tests SANS django:

```
$ python -m unittest test_module1 test_module2
$ python -m unittest test_module.TestClass
$ python -m unittest test_module.TestClass.test_method
```

Plus de détail sur unittest: <https://docs.python.org/3/library/unittest.html>

10.3.5. Structure d'un fichier tests.py

A savoir:

- **Un test ne doit tester qu'UNE chose**
- Un fichier **tests.py** peut contenir **PLUSIEURS tests** (une fonction **test_xxx()** par test)
- Chaque test **test_xxx()** du fichier **tests.py** est exécuté **INDÉPENDAMMENT** des autres et ces tests doivent donc pouvoir être exécutés dans n'importe quel ordre. Un test ne doit pas dépendre d'un autre test. La BD de test est réinitialisée après **chaque** test.
- Le fichier **tests.py** contient une fonction **setUp()** qui est **appelée AVANT chaque test** et crée la **fixture** (les données initiales et les tables en BD) nécessaire à l'exécution du prochain test
- Le fichier **tests.py** contient une fonction **tearDown()** qui est **appelée APRES chaque test** et peut servir à faire le ménage après un test (rarement utile)
- **Sans Django**, il peut être utile de placer ceci à la fin du fichier **tests.py**:

```
if __name__ == "__main__":  
    unittest.main()
```

10.3.6. Exemple de fichier tests.py

(inspiré de src/scheduler/tests.py):

```
# Import de la classe de Test
from django.test import TestCase
(SANS django: from unittest import TestCase)

# Import de la classe représentant le module à tester
from scheduler.Scheduler import Scheduler

# Import de la description de la BD (modèles django) ssi besoin d'interagir avec la BD
# Attention: Django utilise automatiquement la BD de test (et non pas la BD de prod)
# Cette BD sera détruite après CHAQUE test
from common.models import *

# Classe AppTest: doit hériter de TestCase (PEP8: classe écrite en camel-case)
class SchedulerTest(TestCase):

    """
    Fixture initiale (Initialisation appelée AVANT CHAQUE FONCTION test_XXX())
    Autres fonctions de setup :
    - setUpClass() ⇒ exécutée au début de CHAQUE CLASSE
    - setUpModule() ⇒ exécutée une seule fois au tout début
    """

    def setUp(self):
        self.scheduler = Scheduler()
        self.scheduler.max_overhead = 1
        scipro = ScientificProgram.objects.create()
        country = Country.objects.create()
        user_level = UserLevel.objects.create()
        self.usr1 = PyrosUser.objects.create(username="toto", country=country,
        user_level=user_level, quota=100)
        self.req1 = Request.objects.create(pyros_user=self.usr1,
        scientific_program=scipro)
        ...

    # Un premier test (Attention, PEP8 préconise l'utilisation du snake-case)
    def test_basic_1(self):
        """
        Goal : test if 3 distinct sequences are put into the planning
        """
```

```

Pre-conditions : the sequence have the same priority, and have no jd overlap
"""
self.scheduler.schedule.plan_start = 0
self.scheduler.schedule.plan_end = 10
...
# Assertion de test : nb_planned doit etre egal à 3:
# (Voir toutes les assertions possibles ⇒ ICI)
self.assertEqual(nb_planned, 3)
self.assertEqual(shs1.tsp, 1)
...

# Un second test (Attention, PEP8 préconise l'utilisation du snake-case)
def test_basic_2(self):
    """
    Goal : ...
    Pre-conditions : ...
    """
    ...
    # Assertion de test
    # (Voir toutes les assertions possibles ⇒ ICI)
    self.assertEqual(a, b)
    ...

"""
Ménage final (fonction appelée APRES CHAQUE FONCTION test_xxx())
Autres fonctions de ménage :
    - tearDownClass() ⇒ exécutée à la fin de CHAQUE CLASSE
    - tearDownModule() ⇒ exécutée une seule fois à la fin
"""
def tearDown(self):
    ...

# A rajouter éventuellement tout à la fin (uniquement si on n'utilise pas Django):
if __name__ == "__main__":
    unittest.main()

```

10.4. Documentation inside PyROS code

Blabla.

10.5. Git Managing

10.5.1. Commit procedure

Avant de faire un “commit & push” de code, voici la procédure à respecter :

- Mettre à jour le fichier **README du module** modifié (/src/module/README) : version, date, auteur, ... (chaque module doit être “pensé” comme une application indépendante)
- Mettre à jour le fichier **README général** du projet (/README) : version, date, auteur, ...
- S’assurer que le **style de codage** est bien respecté (cf [CODING STYLE](#))
- S’assurer que tous les **tests** passent toujours (cf [TEST](#)) :
 - `$./pyros.py test`
- **Mettre à jour votre code** (quelqu’un pourrait avoir fait des modifs avant vous !) :
 - Vérifier que vous êtes bien sur la branche "dev" :

```
$ cd PYROS/  
$ git branch  
* dev  
  master
```
 - (Si ce n’est pas déjà le cas, aller sur la branche dev) :

```
$ git checkout dev
```
 - Mettre à jour votre copie :

```
$ git pull
```

Maintenant, vous êtes prêts pour envoyer vos changements :

- **Faire le point sur la situation** : `$ git status`
- **Ajouter** les fichiers à commiter:
 - tous vos changements... : `$ git add *`
 - ... ou bien seulement certains fichiers :

```
$ git add file1 file2 file3...  
$ git status
```
- **Commiter ces changements localement** (sur votre disque) :

```
$ git commit -m "message de commit qui explique bien ce que vous avez fait"  
$ git status
```

- **Pousser ces changements vers le dépôt gitlab** pour que tout le monde y ait accès :
\$ git push
\$ *git status*

10.5.2. Pull procedure

\$ git pull

If changes have been made on the database, you will also need to run this, **from your venv** (no fear for your database, it will not initialize it but just add some necessary data like fixtures):

(venv)\$./pyros.py init_database

10.6. Agent Mount

Blabla.

10.7. Agent Camera

Blabla.

10.8. Agent Monitoring

Blabla.

11. PYROS MODULES (main functions)

11.1. BIG FUNCTIONS (modules)

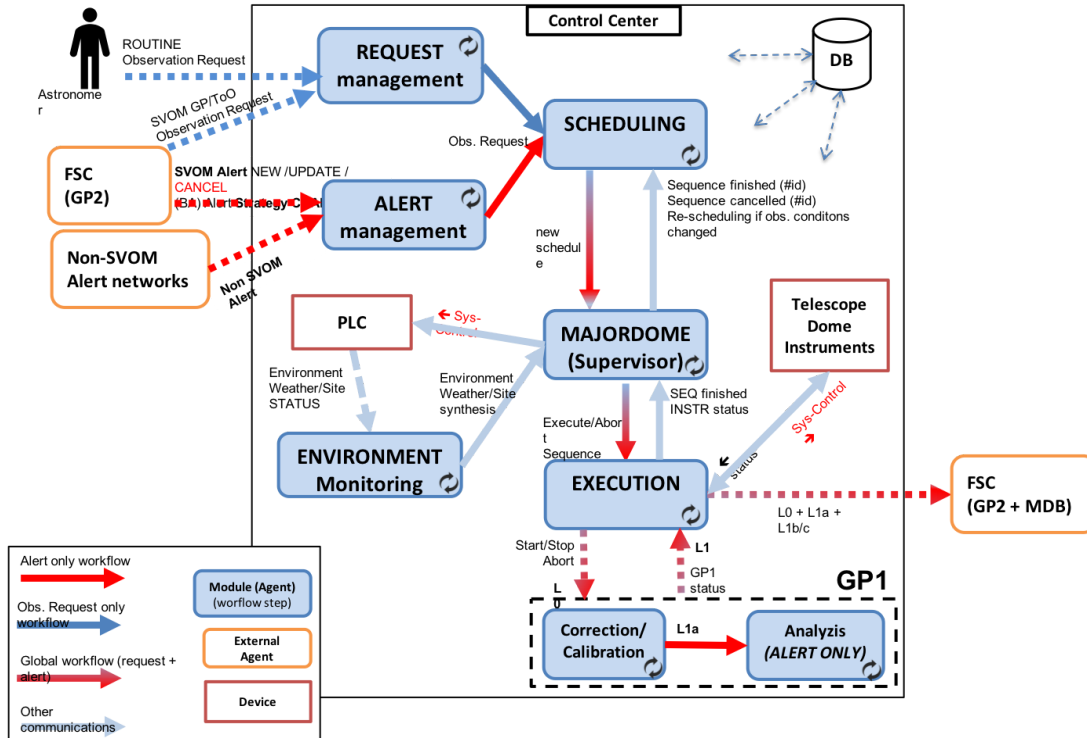
(updated 4/7/18)

GFT-REQ-147: The **COLIBRI software** shall manage the following **functions** (see Figure 1):

- 1 - Alert management
- 2 - Observation Request management (*routine management*)
- 3 - Planning
- 4 - Observation execution (cd-ctrl) & Instruments monitoring
- 5 - Environment Monitoring (inside & outside observatory) for human & instruments safety
- **6 - Data reduction & analysis**
- 7 - Information system management (**Dashboard**)
- **8 - Scientific Programs management**
- **9 - Telescope & Instruments long term Monitoring & Calibration**
- **10 - Data archiving** (short and long term)

11.2. MAIN WORKFLOW

Main workflow: Alerts and Observation Requests management



1

All modules are under the “/src/” directory

	Agent ?	Place	Start
(ENV) Environment Monitor <i>(P. Maeght)</i>	YES	src/monitoring/tasks.py Monitoring.run()	\$ pyros.py start_agent_envmonitor
(SCHED) Scheduler (Planner) <i>(A. Klotz)</i>	(NO)	src/scheduler/Scheduler.py (and simulator.py) and tasks.scheduling.run()	Appel de la méthode scheduler.tasks.scheduling.run()
(MAJ) Majordome	YES	src/majordome/tasks.py Majordome.run()	\$ pyros.py start_agent_majordome.py

(ALERT) Alert Manager	YES	src/alert_manager/tasks.py AlertListener.run()	\$ pyros.py start_agent_alert_manager.py
(REQ) Request Manager	NO		
(EYE) Observer (Executor)	(NO)		
(CAL) Calibrator (A.K & K. Noysena)	NO		
(NRTA) NRT Analyzer (A.K & K. Noysena)	NO		

11.3. FUNCTION 1 - Alert Management (ALERT)

(in `src/alert_manager/tasks.py`)

⇒ `src/alert_manager/tasks.py/class AlertListener(Task)` :

⇒ `run()` : LOOP, each 1s check if new VOEvent to process and if so process them (parse, then create and save a request) :

⇒ `analyze_event(event)`

⇒ `create_related_request()`

⇒ `req = create_request_from_strategy()`

⇒ `req.validate()`

⇒ `req.save()`

⇒ `scheduler.tasks.scheduling.delay(first_schedule=True, alert=self.request.is_alert)`

Détail de la méthode `run()` :

```
def run(self):
```

```
    self.old_files = [f for f in os.listdir(VOEVENTS_PATH) if isfile(join(VOEVENTS_PATH, f))]
    Log.objects.create(agent="Alert manager", message="Start alert manager")
```

```
    while True:
```

```
        if (settings.DEBUG and DEBUG_FILE):
            log.info("Checking fresh events")
```

```
        fresh_events = self.get_fresh_events()
```

```
        for event in fresh_events:
```

```
            self.analyze_event(event)
```

```
            if (settings.DEBUG):
```

```
                log.info("Analyzed event : " + str(event))
```

```
        time.sleep(1)
```

11.4. FUNCTION 2 - Observation Request Management (REQUEST)

(TODO:)

11.5. FUNCTION 3 - Planning (PLANNER, SCHEDULER)

(updated 23/04/18)

Responsible : Alain Klotz

Fonctions de ce module :

- Get the list of sequences to be planned
- Plan sequence according to priorities, quotas, observing conditions, and sequence parameters
- Validate and save schedule
- Automatic Schedule update

11.5.1. Specs

Heure de référence = heure UTC (GMT)

(AK: pas besoin d'afficher l'heure locale)

Telescope = monture (mount)

On aura un autre canal (camera) qui permettra de mesurer la qualité du ciel (il sera sur la monture)

Unit ("façade") = 1 mount (telescope) + N canaux

Composition : On compose une unit avec : une monture + des canaux

Une "unit" décrit un telescope et son environnement.

Node = N units = Colibri + GWAC-test + GFT chinois + ...

= GFTs

Scheduler est au niveau d'une seul unit

Periode : 6 mois

1 SP = 1 quota et souvent 1 observer only

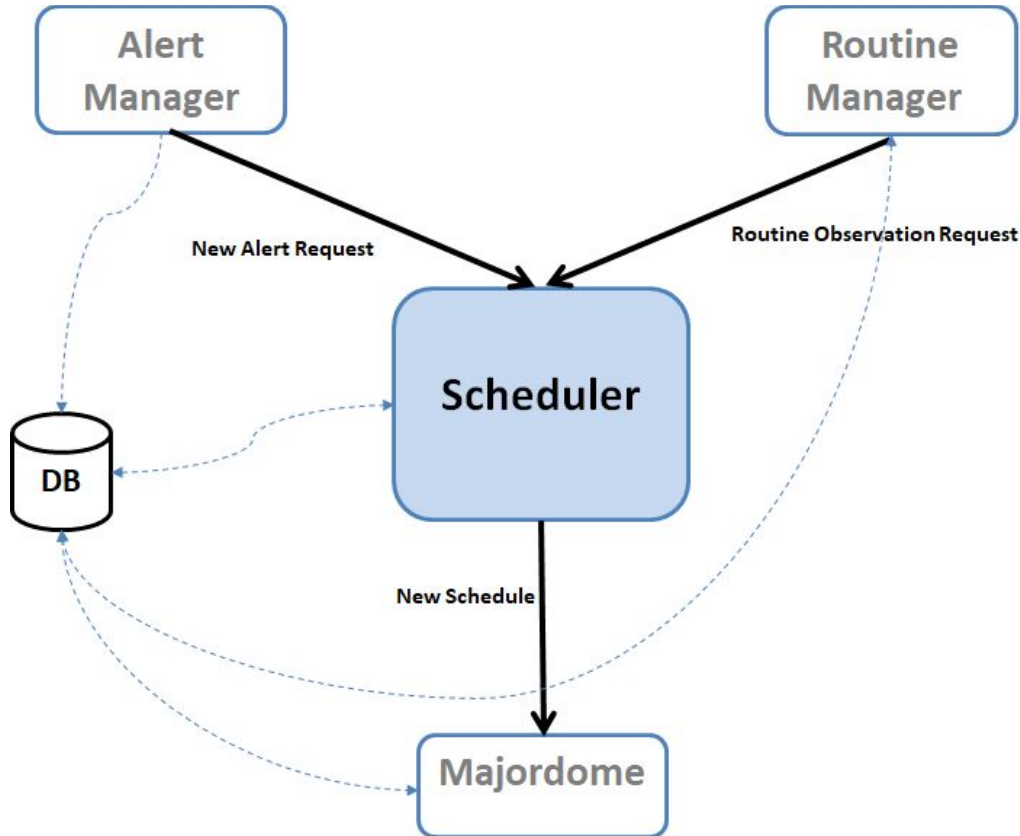
1 nuit = 24h = midi à midi

Ligne de visibilité = par pallier (toujours positif, 0 = visible) : en pointillé

Ligne (noire) de disponibilité du Tele

Observation : BESTELEV ou IMMEDIATE

The Scheduler module interfaces with other modules (inputs on top)



11.5.2. Deux phases principales de test

Phase 1 : tester le module Scheduler de manière “statique”, en “isolation”, c’est à dire seulement la fonction de planification toute seule :

- D’abord, **tester une planification “one shot”** (une seule planification et c’est fini) en vérifiant que les plannings obtenus selon différents lots de Sequences fournis en input (fixtures) sont bien ceux espérés (des séquences “simplistes” seront dans un premier temps créées en dur dans le code puis, dans un deuxième temps, on charger des séquences plus réalistes sous forme de fichiers XML ingérés dans la BD via RequestBuilder) :
 - Input = fixture1 ⇒ output = planning1,
 - Input = fixture2 ⇒ output = planning2,
 - ...,
 - Input = fixtureN ⇒ output = planningN,

- Ensuite, **tester plusieurs “re-planifications” consécutives** : d’abord on planifie quelques séquences, puis on en ajoute 1 ou 2 autres, on re-planifie, et ainsi de suite... et vérifier que les plannings obtenus à chaque étape sont conformes à ce qui est attendu

Phase 2 : tester le module Scheduler **de manière “dynamique”, dans le contexte PyROS**, c’est à dire avec des Sequences soumises “au fil de l’eau” par l’utilisateur (User simulator) ou/et par l’agent AlertManager (replanif à chaque fois qu’une nouvelle séquence arrive), qui sont exécutées au fur et à mesure (et donc leur statut change dans le planning, et replanif), avec des “conditions d’observation” qui évoluent (et donc replanif), et enfin des alarmes “météo” et “site” qui viennent perturber le tout (envoyées par la collaboration PLC et Monitoring et lues par le Majordome)..., bref tout un (très gros) programme !

Processus de développement proposé :

- Version 1 : tester les plannings obtenus avec des Sequences soumises “au fil de l’eau” par l’utilisateur (User simulator)
- Version 2 : Version 1 + Sequences alertes soumises par l’agent AlertManager
- Version 3 : Version 2 + changement des conditions d’observation
- Version 4 : Version 3 + alarmes météo ou/et site
- Version 5 : Version 4 + exécution des séquences

11.5.3. Exécution des tests existants

Il existe déjà 14 tests unitaires dédiés au Scheduler actuel.
Ces tests sont dans `src/scheduler/tests.py`

Pour les exécuter, activer l’environnement virtuel, puis :

```
(venv) $ cd src/
(venv) $ python manage.py test scheduler.tests

Creating test database for alias 'default'...

===== TEST_3_SEQ_MOVE_BOTH =====

.

===== TEST_3_SEQ_MOVE_LEFT =====

.

===== TEST_3_SEQ_MOVE_RIGHT =====
```

```

.
===== TEST_3_SEQ_PRIORITY =====

.
===== TEST_3_SEQ_PRIORITY_OVERLAP =====

.
...

Duration : 0.0984950065612793
.
-----
Ran 14 tests in 0.567s

OK
Destroying test database for alias 'default'...

```

11.5.4. Jouer avec le Scheduler (via le django shell)

Activer l'environnement virtuel, puis :

```
# Lancer le django shell
```

```
(venv) $ cd src/
```

```
(venv) $ python manage.py shell
```

```
# Créer une instance du Scheduler
```

```
>>> from scheduler.Scheduler import Scheduler
```

```
>>> scheduler = Scheduler()
```

```
>>> scheduler.max_overhead = 1
```

```
# Créer un utilisateur usr1 (dans la BD)
```

```
>>> from common.models import *
```

```
>>> c = Country.objects.create()
```

```
>>> sp = ScientificProgram.objects.create()
```

```
>>> ul = UserLevel.objects.create()
```

```
>>> usr1 = PyrosUser.objects.create(username="toto", country=c, user_level=ul, quota=100)
```

```
>>> usr1
```

```
<PyrosUser: toto>
```



```
# Créer une requete req1 (dans la BD)
>>> req1 = Request.objects.create(name="my request 1", pyros_user=usr1,
scientific_program=sp)
>>> req1
<Request: my request 1>
```

```
# Créer une requete req2 (dans la BD)
>>> req2 = Request.objects.create(name="my request 2", pyros_user=usr1,
scientific_program=sp)
>>> req2
<Request: my request 2>
```

Créer des sequences pour ces requetes

```
# Attention, s'il y a déjà des sequences dans la BD, il vaut mieux les supprimer avant :
sequences = Sequence.objects.all()
for s in sequences: s.delete()
```

```
# Création de 3 nouvelles séquences (dans la BD)
```

```
>>> seq11 = Sequence.objects.create(request=req1, status=Sequence.TOBEPLANNED,
name="seq1.1", jd1=0, jd2=2, priority=1, t_prefered=-1, duration=1)
>>> seq11
<Sequence: seq1.1>
```

```
>>> seq12 = Sequence.objects.create(request=req1, status=Sequence.TOBEPLANNED,
name="seq1.2", jd1=4, jd2=6, priority=1, t_prefered=-1, duration=1)
>>> seq12
<Sequence: seq1.2>
```

```
>>> seq13 = Sequence.objects.create(request=req1, status=Sequence.TOBEPLANNED,
name="seq1.3", jd1=7, jd2=9, priority=1, t_prefered=-1, duration=1)
```

```
# On aurait aussi pu créer cette nouvelle séquence par copie d'une autre :
```

```
>>> import copy
>>> seq13 = copy.copy(seq12)
>>> seq13
<Sequence: seq1.2>
>>> seq13.name = "seq1.3"
>>> seq13.jd1 = 7
>>> seq13.jd2 = 9
>>> seq13
```

```
<Sequence: seq1.3>
```

```
# Voyons quelles sequences sont contenues dans la requete req1:
```

```
>>> req1.sequences.all()
```

```
<QuerySet [<Sequence: seq1.1>, <Sequence: seq1.2>, <Sequence: seq1.1>]>
```

```
# On fait une planif
```

```
>>> scheduler.makeSchedule()
```

```
<Schedule: 2018-03-01 15:26:06.139674+00:00>
```

```
# On récupère le dernier planning (c'est à dire celui qu'on vient de créer) :
```

```
>>> schedule = Schedule.objects.order_by('-created').first()
```

```
>>> schedule
```

```
<Schedule: 2018-03-01 15:26:06.139674+00:00>
```

```
# Quelles sont les séquences associées à ce planning (combien) ? :
```

```
>>> shs_list = sched.shs.all()
```

```
>>> nbPlanned = len([shs for shs in shs_list])
```

```
>>> nbPlanned
```

```
3
```

11.5.5. Procédure concrète de soumission des requetes pour les tests :

1 - Créer des fichiers requetes XML dans `simulators/resources/`, tels que par exemple `routine_request_01.xml` :

```
<?xml version="1.0" ?>
```

```
<request submitted="1" relative="1" name="RequestSimulator" scientific_program="GRB"  
target_type="test">
```

```
  <sequence duration="10" jd1="15" jd2="60000" name="Sequence1 (200secs)"  
target_coords="10">
```

```
  <album detector="Visible camera" name="alb">
```

```
    <plan duration="10" filter="First infrared filter" name="simulation" nb_images="5"/>
```

```
  </album>
```

```
  </sequence>
```

```
</request>
```

2 - Appeler `RequestBuilder` pour créer un objet `Request` à partir de ce fichier XML, et le mettre dans la BD

3 - Soumettre ces requetes au `Scheduler` qui doit les planifier...

11.6. FUNCTION 4 - Observation EXECUTION & Instruments Monitoring (EXEC, system control)

(updated 23/04/18)

Responsible : Quentin Durand

Includes : MAJORDOME and OBSERVER submodules (+ controleurs & simulateurs Tele et instrum)

Mode manuel des TAROT de AK (pour ref) :

http://cador.obs-hp.fr/ros/manual/cador_actions.html

TODO:

Ajouter :

- status meteo
- status jour/nuit
- status infra : toit ouvert...

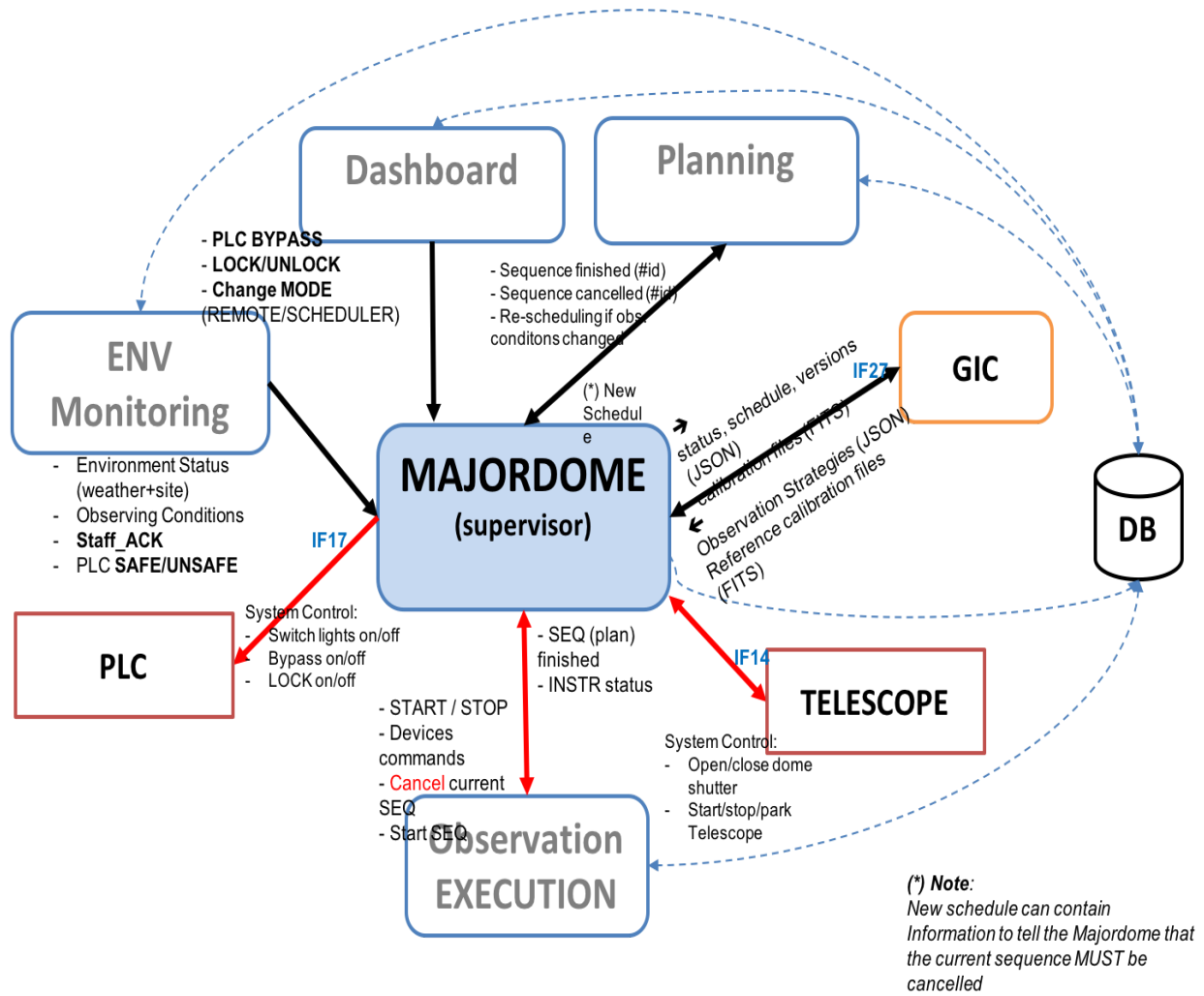
Fonctions de ce module :

- Check observation conditions
- System control of the telescope & instruments (manuel and auto modes)
- Monitor the telescope & instruments status
- Execute planned observation sequences
- Stop current sequence and run priority sequence instead
- Get raw images from instruments
- Add useful header to images

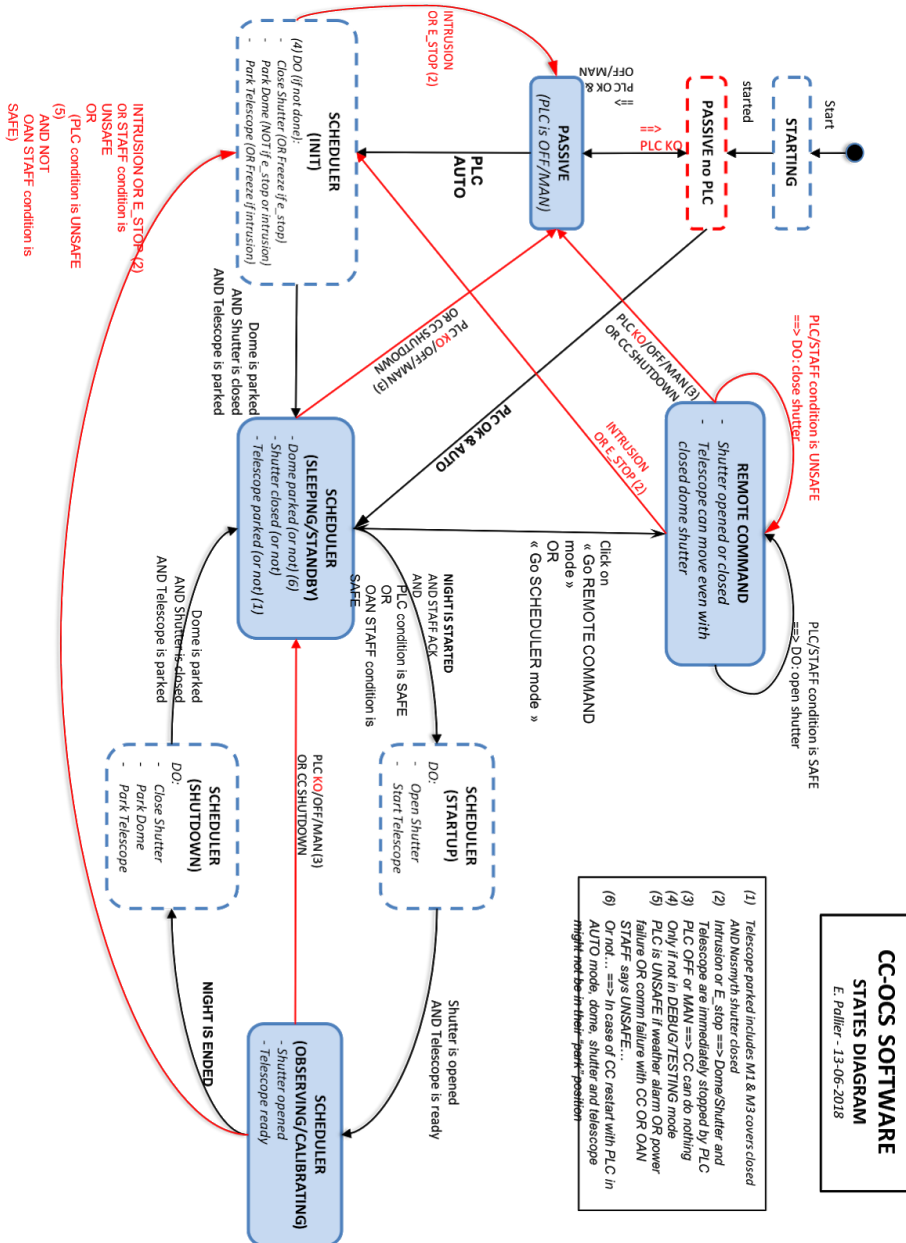
11.6.1. MODULE “Majordome (Conductor, Master)”

(updated 25/7/18, EP)

11.6.1.1. Context diagram



11.6.1.2. States diagram



11.6.1.3. DEVICES STATUS LIST to be sent to GIC

- **Telescope:** environ tous les 6 sec
 - Slewing 0/1
 - Homing 0/1
 - Park 0/1
 - Connected 0/1
 - Stop sensor 0/1 (est-il en fin de course ?)
 - Last connexion establishment (date de dernier début de connexion) : date UTC
 - Position du flat 0 1 (est-il sur la position de l'écran de flat ?)
 - 3 types de coordonnées de position du tele :
 - ra/dec
 - ha/dec
 - alt/az (suivre l'enchaînement des positions dans la nuit)
 - Date de last maintenance

- **DDRAGO & CAGIRE :**
 - Roue à filtre : homing + slewing
 - Position (sur quel filtre)
 - CCD temperature
 - Initialisation de la camera : cam init 0/1
 - Cam pending 0/1 : elle attend ou bien elle fait une pose (contraire du idle)
 - Idle 0/1
 - Date de last maintenance
 - Failure 0/1

- **Dome & shutter**
 - Homing
 - slewing
 - Position (degrés)
 - Shutter : opened/closed/intermediate/unknown

- **PLC** (weather status, observatory status) :
 - valeur de chaque capteur (sensor) : rain.sensor1 rain.sensor2 wind.sensor3
 - Rain
 - Good weather
 - Wind : Clear, Cloudy, very cloudy

11.6.1.4. RUN

1 - Agent Majordome seul

```
(venv) $ cd src/majordome/  
(venv) $ ./start_agent_majordome.py
```

Le Majordome devrait afficher les messages suivants:
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: STARTING
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: PASSIVE_NO_PLC
Waiting for PLC connection...
Le majordome doit rester en attente de la connexion du PLC...

2 - Agent Majordome et les autres éléments nécessaires

Aller à la racine du projet
(venv) \$./pyros.py start_agents_and_simulators_for_majordome

Ce script lance l'agent Majordome, l'agent Env-Monitoring et le simulateur de PLC

Le Majordome devrait afficher les messages suivants:
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: STARTING
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: PASSIVE_NO_PLC
Waiting for PLC connection...
Puis, il devrait passer à l'état PASSIVE (car le simulateur de PLC est lancé)...

NB: Vous pouvez aussi lancer le serveur web (./pyros.py server) pour voir ce qui se passe, surtout via la page web System

11.6.1.5. TEST

A - Test automatique:

```
(venv) $ cd src/majordome/  
(venv) $ ./majordome_test.py
```

Ce test modifie certaines variables dans la BD pyros_test (notamment dans les tables config et plcdevicestatus) pour forcer le majordome à passer dans différents états

B - Test manuel (de visu):

1 - Dans un terminal, démarrer le serveur web pour voir le site pyros

Aller à la racine du projet et lancer le serveur web:

```
(venv) $ ./pyros.py server
```

Cliquer sur le menu “System” à gauche, pour aller sur la page de monitoring des agents.

Cette page vous permettra de suivre l’évolution des agents “majordome” et “environment-monitoring”

(<http://localhost:8000/dashboard/system>)

2 - Dans un autre terminal, démarrer tous les agents et simulateurs nécessaires pour que le majordome fonctionne

a - Avec le script ad hoc, c’est plus facile (il lance tout pour vous)

```
(venv) $ ./pyros.py start_agents_and_simulators_for_majordome
```

(ce script démarre les agents majordome et environment-monitoring, ainsi que le simulateur de plc)

Revenez sur la page web pour suivre l’évolution des agents “majordome” et “environment-monitoring”

Vous pouvez maintenant passer à l’étape 3 ci-dessous.

b - A la mano (vous démarrez vous-même chaque agent et simulateur, un par un)

Si vous n’aimez pas le script ad hoc ci-dessus et que vous préférez avoir un contrôle total de chaque élément, alors lancez vous même chaque agent et simulateur un par un:

Dans un nouveau terminal, démarrer l’agent majordome:

```
(venv) $ cd src/majordome/
```

```
(venv) $ ./start_agent_majordome.py
```

Il devrait afficher les messages suivants:

```
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: STARTING
```

```
CURRENT OCS (MAJORDOME) STATE: PASSIVE_NO_PLC
```

```
Waiting for PLC connection...
```

Le majordome attend la connexion du PLC

Démarrer le simulateur de PLC et l’agent env-monitoring qui remplit la BD à partir des données du PLC, ce qui permet au majordome de savoir que le PLC est vivant...

- Démarrage simulateur PLC (dans un nouveau terminal) :
 - (venv) \$ cd simulators/plc/
 - (venv) \$./plcSimulator.py
- Démarrage agent env monitoring (dans un nouveau terminal) :
 - (venv) \$ cd src/monitoring/
 - (venv) \$./start_agent_monitoring.py

Le majordome voit la connexion avec le PLC et passe donc de l’état PASSIVE_NO_PLC à “PASSIVE” puis “Standby” (en passant par “closing”)

Si on arrête (CTRL-C) le simulateur de PLC (et le env monitoring), le Majordome passe alors de nouveau à l’état PASSIVE puis PASSIVE_NO_PLC

3 - Suivez l'évolution du Majordome (ses différents "états")

Le majordome voit la connexion avec le PLC et passe donc de l'état PASSIVE_NO_PLC à "PASSIVE" puis "Standby" (en passant par "closing")

Maintenant, pour modifier l'état du Majordome, aller sur le site web, dans Préférences, puis Simulator

TODO: Activer certains boutons du Simulator pour influencer sur l'état du Majordome

Notamment, il faudrait un bouton qui permette de dire que la communication avec le PLC est OK ou KO pour que le Majordome passe à l'état "PASSIVE" (resp. "PASSIVE no PLC")

11.6.1.6. General algorithm

in src/majordome/tasks.py

C'est lui qui lance les agents **Monitoring** et **Alert Manager** (cf `majordome/tasks.py/Majordome` (class)/`handleTasks()`) car il voit qu'ils n'existent pas encore (ensuite, il les check régulièrement pour les relancer si arrêtés) *

```
⇒ src/majordome/tasks.py/class Majordome(Task) :
    ⇒ run() :
        createTask() ⇒ TaskId.objects.create(task_id=self.request.id,
            task="majordome")
        updateSoftware()
        setContext() :
            tel = TelescopeController()
            vis_camera = VISCameraController()
            nir_camera = NIRCcameraController()
            plc = PLCController()
            dom = DomeController()
        setTime() : # set timers and handlers (one handler per timer)
        setTasks():
            monitoring_task = TaskId.objects.get(task="monitoring")
            alert_task = TaskId.objects.get(task="alert_manager")
        loop() ⇒ LOOP (agent) :
            - check devices status
            - check if sequence is finished
            - check environment (from DB) (and take action, re-schedule)
            - check if new schedule available :
                - executeSchedule()
                    - executeSequence() :
                        - observation_manager.tasks.execute_plan_nir()
```

- observation_manager.tasks.execute_plan_vis()
- check if start of night ⇒ if so, launch a scheduling()
- check if end of night
- * check Monitoring and AlertManager (handleTasks()) :
 - monitoring.tasks.Monitoring.apply_async()
 - alert_manager.tasks.AlertListener.apply_async()

Détail de la méthode run() :

def run(self):

```

self.createTask()
self.updateSoftware()
self.setContext()
self.setTime()
self.setTasks()
self.loop()

```

def loop(self):

```

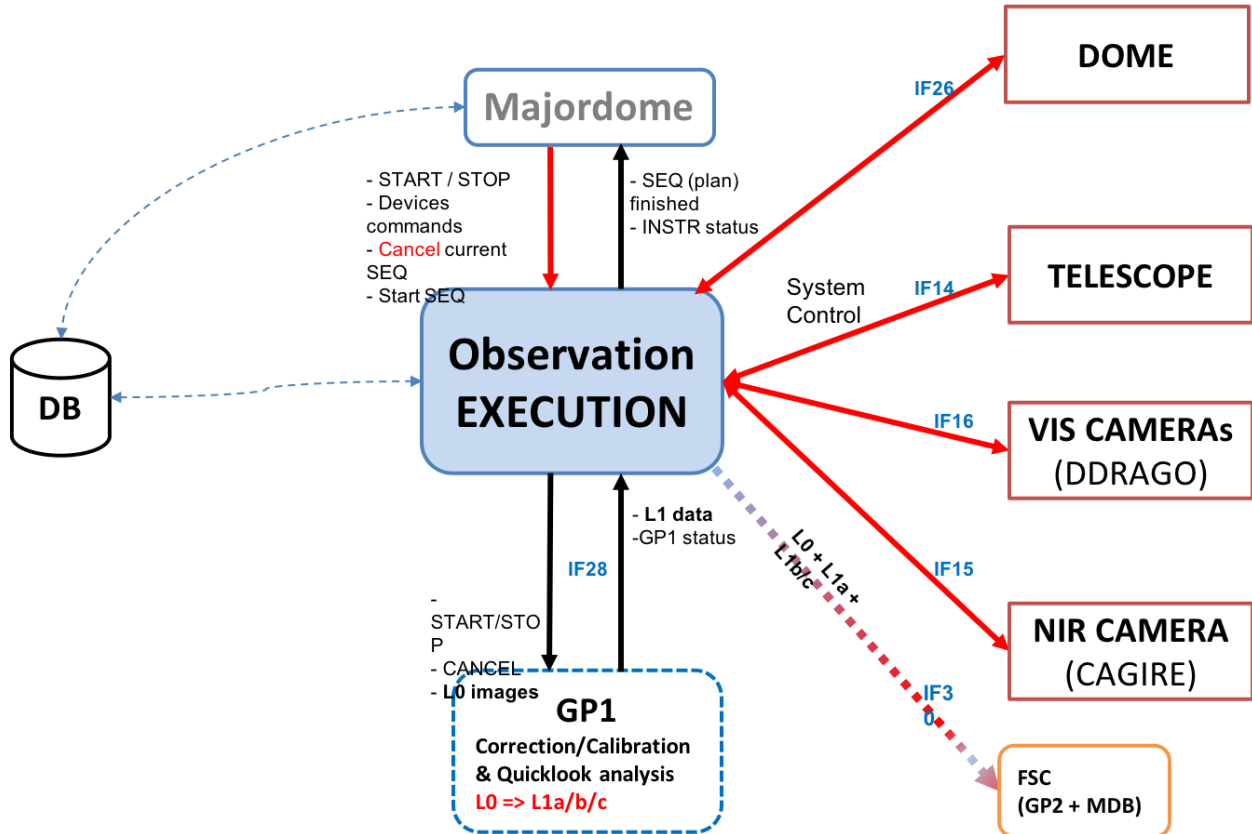
while (self.current_status != "SHUTDOWN"):
    minimal_timer = min(self.timers, key=self.timers.get)
    if (self.timers[minimal_timer] > 0):
        time.sleep(self.timers[minimal_timer])
        self.timers = {key: value - self.timers[minimal_timer] for key, value in self.timers.items()}
    for timer_name, timer_value in self.timers.items():
        if (timer_value <= 0):
            if timer_name in self.functions:
                self.logDB("Executing timer " + str(timer_name))
                self.functions[timer_name]()
            else:
                if (settings.DEBUG and DEBUG_FILE):
                    log.info("Timer : " + str(timer_name) + "is not known by the Majordome")
                    self.logDB("Timer " + str(timer_name) + " unknown")
        if (settings.DEBUG and DEBUG_FILE):
            log.info("Timer : " + str(timer_name) + " executed")

```

11.6.2. MODULE “Observer (EXEC)”

(updated 4/7/18)

11.6.2.1. Context diagram



11.6.2.2. Telescope monitoring agent

The telescope monitoring agent currently implemented is only a prototype.

Its current functionalities are the following:

When launched, the agent watch the DB looking for requests TelescopeCommand created by the server when a command is submitted on the web (remote mode)

If requests are found, it executes them using the TelescopeController.send_command() Method of the TelescopeController instantiated in the agent.

For now **IT DOES NOT USE** the RemoteControl classes which translate the generic commands into specific ones

When the requests are executed, the agent fill the answer field of the request in the DB

The requests are created in the views submit_command_to_telescope* (views.py)

And for the expert_mode, the view sleep for some milliseconds before sending an answer to the web to let the time to the agent to execute the request and fill up the db with the answer, answer which is sent by the view to the client as a response

11.7. Javascript files -> misc/static/js

11.8. Navbar -> misc/templates/base.html or base_unlogged.html

11.9. FUNCTION 5 - ENVIRONMENT monitoring (ENV)

(updated 22/6/18 - EP)

Responsible : Patrick Maeght

GFT-REQ-290: Environment monitoring shall take in charge the **following actions**:

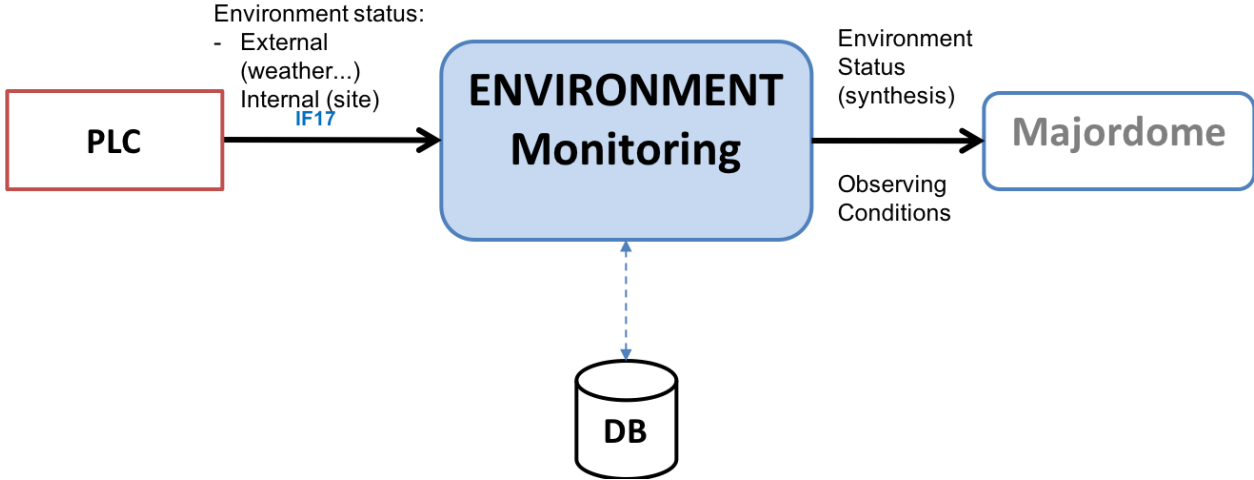
- Read outside environmental data (weather..., from the PLC) for instruments security
- Read inside environmental data (doors, lights..., from the PLC) for human safety
- Get PLC mode changes (off/manu/auto) and alarms (intrusion, e_stop)
- Correct raw data
- Compute and provide higher level (useful) parameters and synthesis from multiple detectors
- Save monitored data
- Keep a history of monitoring data
- Manage Observing conditions
- Show Weather & Observatory monitored data (in a convenient way)

Chaque capteur du PLC devra donner son time stamp

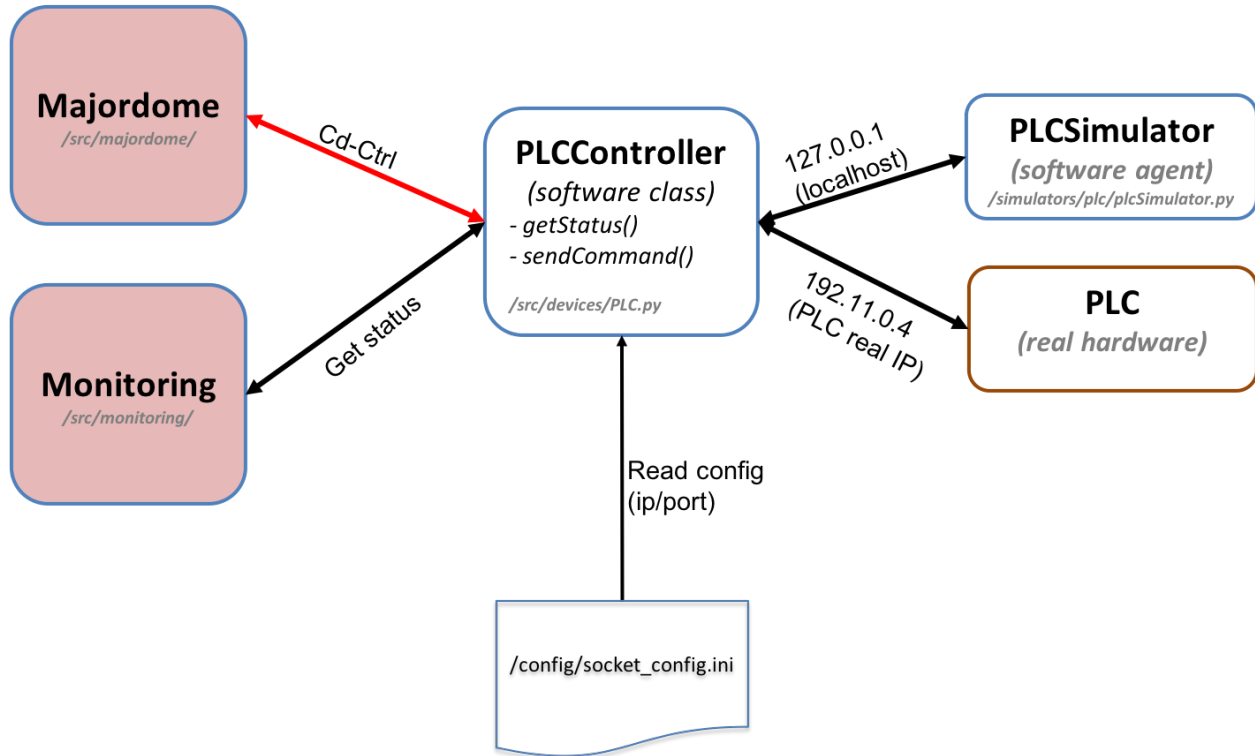
Redonder et prioriser les capteurs d'un même type de données (ex: pour l'humidité, on peut avoir 3 capteurs différents, dont un qui est le principal)

11.9.1. Contexte

The Environment Monitor module interfaces with other modules (inputs on the left)



Communication with devices (real or simulated)



11.9.2. PLC

11.9.2.1. Power management (onduleurs)

(FD):

Le PLC gère plusieurs niveaux de "warnings" pour les onduleurs :

- pas de pb
- passage sur batterie
- batterie faible, mise en protection.

Ensuite, en fonction de comment il communiquera avec l'onduleur, il sera possible d'avoir d'autres diagnostics

A priori, on ne gère pas le cas "tension plus faible qu'un seuil" (à définir, par ex: 107V au lieu de 110V nominal), cas qui n'est pas critique car l'onduleur est toujours en charge...

11.9.3. Fonctionnement du module

Principe général de fonctionnement :

⇒ A chaque itération, l'Agent Monitoring envoie une commande de status au PLC

⇒ Le PLC lui retourne son état actuel (status)

⇒ Le Monitoring en fait une synthèse qu'il met dans la BD

Fonctionnement détaillé :

(in src/monitoring/tasks.py)

*C'est lui qui lance les agents Majordome et Alert Manager (cf monitoring/tasks.py/Monitoring (class)/handleTasks()) car il voit qu'ils n'existent pas encore (ensuite, il les check régulièrement pour les relancer si arrêtés) **

⇒ **src/monitoring/tasks.py/class Monitoring(Task) :**

⇒ **run() :**

**createTask() ⇒ TaskId.objects.create(task_id=self.request.id,
task="monitoring")**

setContext() ⇒ plc = PLCController()

setTime()

setTasks() :

majordome_task = TaskId.objects.get(task="majordome")

alert_task = TaskId.objects.get(task="alert_manager")

loop() ⇒ LOOP (agent) :

Get PLC status :

handleTimerStatus() : status_plc = self.plc.getStatus() + SAVE in DB

**# * Check if the majordome and alert_manager are running (otherwise,
relaunch) :**

handleTasks() :

- **majordome.tasks.Majordome.apply_async()**

- **alert_manager.tasks.AlertListener.apply_async()**

Détail de la méthode run() :

def run(self):

self.createTask()

self.setContext()

self.setTime()

self.setTasks()

```
self.loop()
```

Détail de la BOUCLE :

```
def loop(self):
    while (self.state != "SHUTDOWN"):
        minimal_timer = min(self.timers, key=self.timers.get)
        time.sleep(self.timers[minimal_timer])
        self.timers = {key: value - self.timers[minimal_timer] for key, value in self.timers.items()}
        for timer_name, timer_value in self.timers.items():
            if (timer_value <= 0):
                if (timer_name in self.functions):
                    self.functions[timer_name]()
                else:
                    if (settings.DEBUG and DEBUG_FILE):
                        log.info("Timer : " + str(timer_name) + "is not known by the monitoring")
                        self.logDB("Timer " + str(timer_name) + " unknown")
                    if (settings.DEBUG and DEBUG_FILE):
                        log.info("Timer : " + str(timer_name) + " executed by monitoring")
```

11.9.4. EXECUTION

(updated 22/6/18 - EP)

Dans la phase de dev du module Monitoring (agent), **inutile de s'encombrer de Celery** pour tester ce module en isolation, donc **pas besoin non plus de démarrer RabbitMQ**.

On peut donc désactiver Celery ; dans 2 fichiers (pyros.py et src/pyros/settings.py), il faut s'assurer d'avoir ceci:

```
USE_CELERY = False
```

⇒ *Pour la version avec Celery, voir la section "EXECUTION AVEC CELERY" ci-dessous. Elle donne beaucoup plus de détail sur le déroulement de l'exécution.*

L'exécution se fait à partir de 2 ou 3 terminaux :

(1) - (Agent) Terminal 1 - Le serveur web (OPTIONNEL)

Optionnellement, on peut lancer le serveur web dans un 1er terminal, afin de mieux voir ce qui se passe au niveau de la météo et de l'observatoire :

```
(venv) $ ./pyros.py start_web
```

Ou encore :

```
(venv) $ cd src/
```

```
(venv) $ ./manage.py runserver
```

*Starting development server at http://127.0.0.1:8000/
(keep it running...)*

Puis se connecter sur <http://localhost:8000>

For your information, general syntax is :

```
$ ./manage.py runserver IP:PORT
```

```
Example: $ ./manage.py runserver localhost:8001
```

(obsolète: To check that this service is actually running, type "\$ netstat -an |grep 8000" and you should get "tcp 0 0 127.0.0.1:8000 0.0.0.0: LISTEN")*

On peut maintenant cliquer sur l'icone WEATHER pour voir les infos météo données par le PLC.

On peut aussi cliquer sur l'icone OBSERVATORY pour voir les infos observatoire données par le PLC.

Bien sûr, pour l'instant ces infos ne changent pas puisqu'on n'a pas lancé l'agent Env monitoring, ni le PLC.

(2) - (Agent) Terminal 2 - L'Agent "Environment Monitoring" (ENV)

Voici comment faire pour démarrer cet agent (depuis l'environnement virtuel), dans un 2ème terminal :

```
(venv) $ ./pyros.py start_agent_monitoring  
(Windows: python pyros.py start_agent_monitoring)
```

Ou encore :

```
(venv) $ cd src/monitoring/
```

```
(venv) $ ./start_agent_monitoring
```

```
(Windows: python start_agent_monitoring)
```

Ou bien encore, depuis le django shell :

```
(venv) $ cd src/
```

```
(venv) $ python manage.py shell
```

```
>>> from monitoring.tasks import Monitoring
```

```
>>> Monitoring().run()
```

```
>>> ...
```

```
Ou encore :  
>>> m = Monitoring()  
>>> m.run()  
>>> ...
```

Voilà, l'agent Env monitoring est lancé, il est en attente d'informations du PLC, mais il n'y a toujours pas de PLC, donc pas d'infos...

(3) - (Agent) Terminal 3 - Le simulateur de PLC

Dans un 3ème terminal (T3), activer l'environnement virtuel, puis :

```
(venv) $ cd simulators/plc/  
(venv) $ ./plcSimulator.py scenario_plc.json  
(Windows: python plcSimulator.py scenario_plc.json)
```

(pour info, scenario_plc.json est lu dans simulators/config/)

On peut aussi lancer le simulateur sans lui passer de scenario :

```
(venv) $ ./plcSimulator.py
```

Sans scénario, le simulateur du PLC donnera toujours la même réponse à celui qui l'interroge (l'agent Environment Monitoring). Avec un scénario, la réponse pourra varier.

Ca y est enfin, tout est prêt.

Si on a lancé le serveur web (étape 1 optionnelle), on peut maintenant cliquer sur l'icone WEATHER du dashboard pour voir évoluer les infos météo données par le PLC.

On peut aussi cliquer sur l'icone OBSERVATORY pour voir évoluer les infos observatoire données par le PLC.

11.9.4.1. Execution AVEC CELERY (version complète)

11.9.4.2. - (Agent) Terminal 0 - Un worker Celery dédié au Monitoring

Il attend des tâches à exécuter pour le Monitoring

A lancer dans un premier terminal (qu'on appellera **T0**)

⇒ **En fait, ce worker recevra seulement une tâche à exécuter : le run() de src/monitoring/tasks.py**

⇒ Voici comment faire :

Activer l'environnement virtuel, puis :

```
(venv) $ cd src/monitoring/  
(venv) $ ./start_celery_worker.py
```

NB1: cela est équivalent à exécuter cette commande :

```
$ celery worker -A pyros -Q monitoring_q -n pyros@monitoring -c 1
```

NB2: pour les curieux, voici le chemin parcouru par cet appel à celery :

```
site-packages/celery/worker/__init__.py  
site-packages/celery/bootsteps.py  
site-packages/celery/worker/consumer.py  
site-packages/celery/worker/loops.py  
site-packages/celery/apps/worker.py  
site-packages/celery/utils/dispatch/signal.py  
src/pyros/__init__.py
```

⇒ **Cela doit afficher le message suivant qui dit que le worker est en attente de tâche :**

```
[2018-02-19 11:07:04,023: WARNING/MainProcess] pyros@monitoring ready
```

⇒ *Sinon, si le message affiché est une erreur (en rouge), cela signifie que RabbitMQ n'est pas démarré :*

```
[2018-02-19 11:26:11,956: ERROR/MainProcess] consumer: Cannot connect to  
amqp://guest:**@127.0.0.1:5672//: [Errno 61] Connection refused.  
Trying again in 2.00 seconds...
```

Pour l'instant, **rien ne se passe, le worker est seulement en attente** de tâche à exécuter.

Cette instruction a seulement créé une **file d'attente** nommée **monitoring_q** et un **worker** qui lit cette "queue" en attendant quelque chose à faire, mais pour le moment il se tourne les pouces...

NB:

- Pour stopper ce worker, taper CTRL-C

- Si après avoir stoppé puis relancé ce worker, vous recevez toujours des messages de l'agent Monitoring (qui n'a donc pas été "tué" proprement), voici comment arrêter définitivement cette tâche :

```
(venv) $ ./stop_celery_worker.py
```

11.9.4.3. - (Agent) Terminal 1 - L'Agent "Monitoring"

(dans **src/monitoring/**, le fichier **tasks.py**, et plus précisément, sa méthode **run()**)

OK. On a un worker dédié au monitoring qui ne fait rien pour l'instant, à part attendre qu'on lui donne du boulot. Et bien, on va lui en donner du boulot ! On va lui donner 1 tâche à exécuter, qui sera notre agent Monitoring (ou ENV).

A lancer dans un deuxième terminal (qu'on appellera **T1**).

Voici comment faire pour démarrer cet agent dans le worker celery :

Dans un 2ème terminal donc (autre que celui qui exécute le worker ci-dessus), activer l'environnement virtuel, puis lancer le Django shell :

```
(venv) $ cd src/  
(venv) $ python manage.py shell  
>>> import monitoring.tasks  
>>> task_id = monitoring.tasks.Monitoring.dispatch()  
>>> task_id  
<AsyncResult: f225350c-e6c4-49b7-af26-d6b99fe9c596>
```

La tâche est lancée et on peut voir sur le 1er terminal (T0) les messages affichés par la tâche monitoring en cours (en fait, l'agent Monitoring, en boucle infinie) :

```
AGENT Monitoring: startup...  
FAILED TO CONNECT TO DEVICE PLC  
AGENT Monitoring: config PLC is (ip=127.0.0.1, port=5003)  
AGENT Monitoring: my timers (check env status every 2s, check other agents every 5s)  
AGENT Monitoring: Other Agents id read from DB (majordome=None, alert=None)  
  
AGENT Monitoring (ENV): iteration 0, (my state is RUNNING) :  
FAILED TO CONNECT TO DEVICE PLC  
Invalid PLC status returned (while reading) : NOT_SET  
Timer : timer_status executed by monitoring  
  
AGENT Monitoring (ENV): iteration 1, (my state is RUNNING) :
```

```

FAILED TO CONNECT TO DEVICE PLC
Invalid PLC status returned (while reading) : NOT_SET
Timer : timer_status executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 2, (my state is RUNNING) :
TaskId matching query does not exist.
TaskId matching query does not exist.
Timer : timer_tasks executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 3, (my state is RUNNING) :
...

```

L'id de la tâche Monitoring (task_id) est sauvegardé dans la table "task_id" (par la fonction createTask() de monitoring.tasks.run()).

Si vous avez un **phpmyadmin** installé*, vous pourrez voir une ligne de la table (base de données pyros) comme celle-ci :

id	task	created	task_id
11	monitoring	2018-02-19 14:52:15.640867	f225350c-e6c4-49b7-af26-d6b99fe9c596

**NB: Si vous n'avez pas de phpmyadmin, vous pouvez aussi utiliser la page administration de pyros : voir pour cela la section "[Accéder à la page d'administration de PyROS](#)"*

On peut constater dans les messages de celery (ci-dessus), la ligne suivante :

FAILED TO CONNECT TO DEVICE PLC

⇒ **C'est normal, car il n'y a pas de PLC pour l'instant !!!**

⇒ **Notre agent Monitoring passe son temps à interroger (à chaque itération) un device (le PLC) qui n'existe pas !!!**

⇒ **Ca n'est pas bloquant, le Monitoring continue de faire sa boucle infinie**

⇒ **Il va donc falloir lancer un simulateur de PLC à un moment ou un autre... (voir étape 3 ci-dessous).**

L'agent Monitoring contient un pointeur vers le **contrôleur du PLC** (qui s'appelle plcController)

La config du PLC (adresse IP et port) a été lue dans le fichier **/config/socket_config.ini**

Voici le contenu de ce fichier :

[Telescope]
ip=127.0.0.1
port=5000

[CameraVIS]
ip=127.0.0.1
port=5001

[CameraNIR]
ip=127.0.0.1
port=5002

[PLC]
ip=127.0.0.1
port=5003

[Dome]
ip=127.0.0.1
port=5004

On y voit que le PLC (en l'occurrence, le simulateur de PLC, voir étape suivante) écoute sur l'adresse localhost (127.0.0.1) et sur le port 5003

Le **contrôleur du PLC** est un **intermédiaire entre l'agent monitoring et le PLC**, qui permet de **dialoguer avec le PLC** (envoi de commande, et réception de la réponse).

Cette classe **PLCController** est définie dans **src/devices/PLC.py** (TODO: le dossier devices devrait plutôt s'appeler device_controllers, on fera le changement un jour...)

⇒ elle hérite de la classe **DeviceController** (définie dans src/devices/Device.py ; TODO: ce fichier devrait plutôt s'appeler DeviceController.py, on fera ça aussi un jour...)

⇒ elle est utilisée directement par l'agent Monitoring pour envoyer des commandes au PLC (**ce n'est pas un agent, c'est juste une classe**) et récupérer le résultat (listes de status)

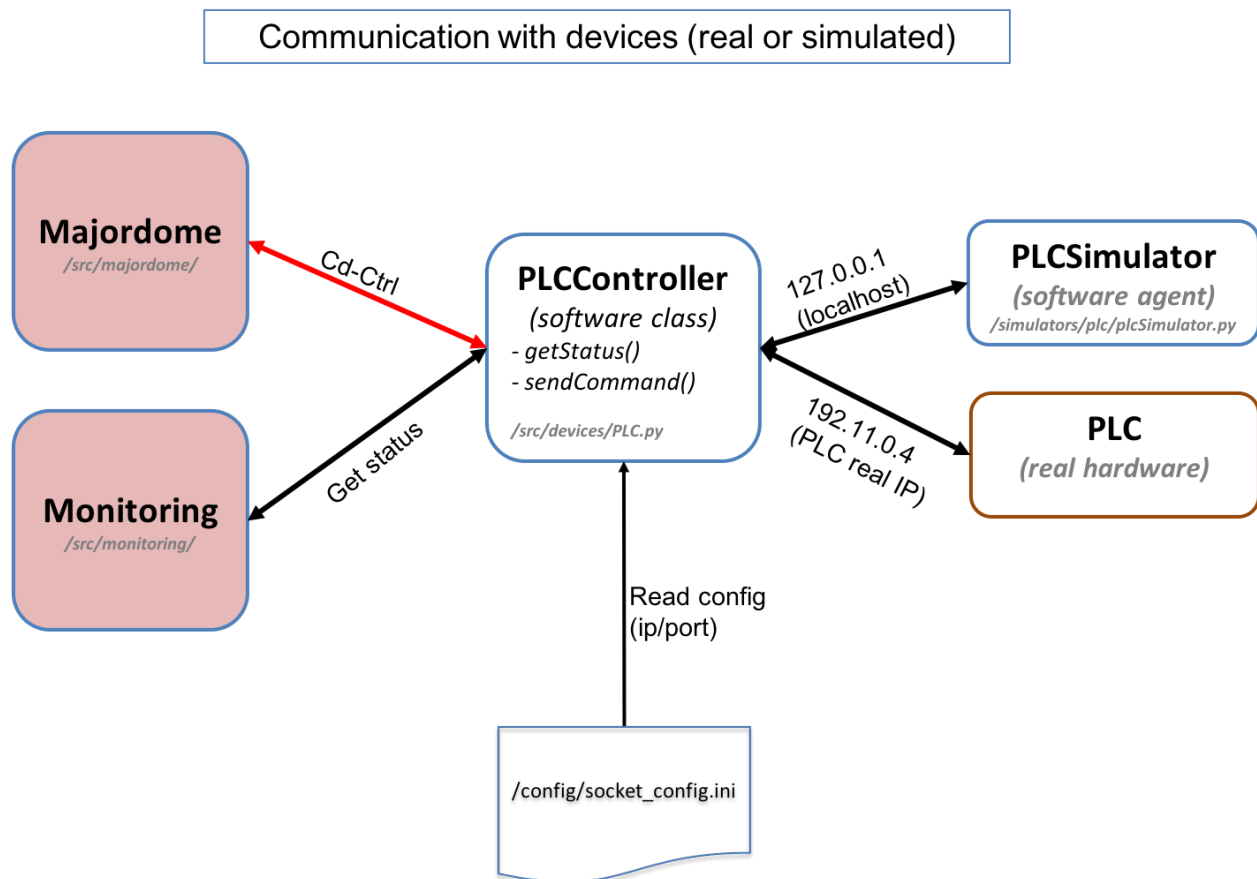
NB: On peut aussi regarder le contenu du **fichier LOG** (de Monitoring) qui contient quelques infos utiles sur ce qui se passe... : **/logs/Monitoring.log**

11.9.4.4. - (Agent) Terminal 2 - Le simulateur de PLC

Bon, récapitulons : on a un agent Monitoring qui tourne en boucle (lancé dans T1), et un worker celery dédié qui exécute cet agent (lancé dans T0)...

Mais il nous manque un PLC avec qui taper la causette ! En attendant le vrai PLC, on va utiliser un "simulateur" (très simplifié) dont la fonction sera seulement de répondre à nos questions.

Ce simulateur (PLCSimulator) **remplace donc le futur vrai PLC hardware, et sera donc capable de répondre à une requête envoyée par Monitoring (via un dictionnaire json).**



Il est défini dans `simulators/plc/plcSimulator.py`

Attention, le dossier "simulators/" est à la racine du projet et donc en dehors de Django (qui est dans src). C'est du python pur. Rien à voir avec django ou celery.

Le fichier `plcSimulator.py` définit la classe **PLCSimulator**.

Elle hérite des 2 classes `simulators/utils/device.py/DeviceSim` et `simulators/utils/StatusManager.py/StatusManager` :

- la **super-classe DeviceSim** sert à définir le comportement général d'un simulateur (comportement surchargé/adapté par les méthodes de `PLCSimulator`).

- la **super-classe StatusManager** sert à définir le comportement général d'un **générateur d'événements** à partir de la lecture d'un **fichier scénario** (json) qui lui dit quels sont les événements à générer et quand. Par exemple, le simulateur de PLC (PLCSimulator) pourra lire un fichier de scénario scenario_plc.json qui lui dit de "faire croire" qu'il pleut à partir de sa 3ème itération de boucle, et qu'il ne pleut plus à partir de sa 7ème itération, ou bien encore de "faire croire" qu'il est en panne (TODO:) pendant N itérations...

Il devra écouter sur l'adresse localhost (127.0.0.1) et sur le port 5003. Cette configuration du PLC (adresse IP et port) a été lue dans le fichier **/config/socket_config.ini** (voir étape 2) qui contient entre autres ces lignes :

```
[PLC]  
ip=127.0.0.1  
port=5003
```

Pour lancer TOUS les simulateurs, voir la fonction sims_launch() de pyros.py (\$ python **pyros.py sims_launch**). Mais ce n'est pas ce qu'on veut pour tester le Monitoring tout seul...

En fait lancer UNIQUEMENT le simulateur de PLC (et pas les autres). Pour cela il devrait suffire de faire (dans un processus ou un thread, lancé avec "subprocess.Popen()") quelque chose du genre :

```
sim = PLCSimulator(scenario_plc.json)  
sim.run()
```

Rappel : ce run() n'est pas exécuté dans Celery, ça n'a rien à voir, c'est juste du python, rien d'autre

(le fichier scenario_plc.json doit contenir les événements que le simulateur doit générer)

NB : ce simulateur PLC ne sera pas utilisé quand on aura le vrai PLC, mais il continuera toujours d'être utilisé dans les tests.

Voici comment faire :

Dans un 3ème terminal (T2), activer l'environnement virtuel, puis :

```
(venv) $ python plcSimulator.py scenario_plc.json
```

NB: plcSimulator.py peut être appelé avec ou sans argument. Sans argument (pas de fichier scenario), il le générera aucun événement, c'est à dire qu'il répondra toujours de la même façon à une même question posée par le Monitoring (alors qu'avec un scenario, la réponse pourra varier, ainsi que son comportement).

Si on regarde maintenant les messages reçus par le worker (terminal T0), on voit qu'il **n'affiche plus** le message :

```
FAILED TO CONNECT TO DEVICE PLC
```

Mais uniquement la ligne :

Timer : timer_status executed by monitoring
Cela montre que la connexion au PLC (c'est à dire au simulateur) se passe bien.

Voici en fait le résultat qu'on est censé obtenir avec le scénario scenario_plc.json :
Ce scénario contient les événements suivants (pour l'instant "time" signifie plutôt "numéro d'itération de la boucle du PLC" :

```
[
  10,
  {
    "time" : 3,
    "plcSimulator" : {"device_name":"WXT520", "value_name":"RainRate",
"value":12.0}
  },
  {
    "time" : 3,
    "plcSimulator" : {"device_name":"VantagePro",
"value_name":"RainRate", "value":12.0}
  },
  {
    "time" : 7,
    "plcSimulator" : {"device_name":"WXT520", "value_name":"RainRate",
"value":0.0}
  },
  {
    "time" : 7,
    "plcSimulator" : {"device_name":"VantagePro",
"value_name":"RainRate", "value":0.0}
  }
]
```

Comme on peut le deviner, à l'itération 3, les capteurs de pluie WXT520 et VantagePro devront indiquer un niveau de pluie de 12.0, puis un niveau 0.0 à l'itération 7.

Voyons si notre agent Monitoring (ENV) constate bien ces mêmes faits (voir les données en rouge ci-dessous). Sur T0, on obtient normalement les messages ci-dessous (au moment du lancement du simulateur sur T2, en admettant qu'il a été lancé un peu avant l'itération 19 du Monitoring) :

AGENT Monitoring (ENV): iteration 19, (my state is RUNNING) :

```
[2018-02-20 17:54:16,012: WARNING/Worker-1] Status received from PLC (read and parsed ok):
[2018-02-20 17:54:16,012: WARNING/Worker-1] [{"name": "STATUS", "from": "Beckhoff", "version_firmware":
"20170809", "site": "OSM-Mexico", "date": "2017-03-03T13:45:00", "device": [{"name": "WXT520", "type": "meteo",
"serial_number": "14656423", "valid": "yes", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.12, "unit": "Celcius",
"comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 64.1, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure",
"value": 769.2, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h",
```

```
"comment": "", {"name": "WindSpeed", "value": 3.1, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 202.3, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "DewPoint", "value": 8.3, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "DRD11", "type": "meteo", "serial_number": "RET6789", "valid": "yes", "values": [{"name": "analog", "value": 2.345, "unit": "V", "comment": "3V=Dry <2.5V=Rain"}, {"name": "digital", "value": 1, "unit": "bool", "comment": "1=Dry 0=Rain"}]}, {"name": "VantagePro", "type": "meteo", "serial_number": "ERTRY2344324", "valid": "no", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.45, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "InsideTemp", "value": 20.28, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 65.3, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "InsideHumidity", "value": 45.6, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 768.7, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 2.8, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 207.0, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "WindDirCardinal", "value": "SW", "unit": "string", "comment": ""}, {"name": "DewPoint", "value": 8.5, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "MLX90614-1", "type": "meteo", "serial_number": "Unknown", "valid": "yes", "values": [{"name": "SensorTemperature", "value": 23.56, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "SkyTemperature", "value": -15.67, "unit": "Celcius", "comment": "Clear<-10 VeryCloudy>4"}]}, {"name": "LAMP_FLAT_CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}], {"name": "LAMP FLAT CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}]}}]
```

Timer : **timer_status** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 20, (my state is RUNNING) :

TaskId matching query does not exist.

TaskId matching query does not exist.

Timer : **timer_tasks** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 21, (my state is RUNNING) :

[2018-02-20 17:54:18,049: WARNING/Worker-1] Status received from PLC (read and parsed ok):

```
[2018-02-20 17:54:18,049: WARNING/Worker-1] [{"name": "STATUS", "from": "Beckhoff", "version_firmware": "20170809", "site": "OSM-Mexico", "date": "2017-03-03T13:45:00", "device": [{"name": "WXT520", "type": "meteo", "serial_number": "14656423", "valid": "yes", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.12, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 64.1, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 769.2, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 12.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 3.1, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 202.3, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "DewPoint", "value": 8.3, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "DRD11", "type": "meteo", "serial_number": "RET6789", "valid": "yes", "values": [{"name": "analog", "value": 2.345, "unit": "V", "comment": "3V=Dry <2.5V=Rain"}, {"name": "digital", "value": 1, "unit": "bool", "comment": "1=Dry 0=Rain"}]}, {"name": "VantagePro", "type": "meteo", "serial_number": "ERTRY2344324", "valid": "no", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.45, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "InsideTemp", "value": 20.28, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 65.3, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "InsideHumidity", "value": 45.6, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 768.7, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 12.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 2.8, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 207.0, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "WindDirCardinal", "value": "SW", "unit": "string", "comment": ""}, {"name": "DewPoint", "value": 8.5, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "MLX90614-1", "type": "meteo", "serial_number": "Unknown", "valid": "yes", "values": [{"name": "SensorTemperature", "value": 23.56, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "SkyTemperature", "value": -15.67, "unit": "Celcius", "comment": "Clear<-10 VeryCloudy>4"}]}, {"name": "LAMP_FLAT_CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}], {"name": "LAMP FLAT CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}]}}]
```

"status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}]}}]

Timer : **timer_status** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 22, (my state is RUNNING) :

[2018-02-20 17:54:18,049: WARNING/Worker-1] Status received from PLC (read and parsed ok):

[2018-02-20 17:54:18,049: WARNING/Worker-1] [{"name": "STATUS", "from": "Beckhoff", "version_firmware": "20170809", "site": "OSM-Mexico", "date": "2017-03-03T13:45:00", "device": [{"name": "WXT520", "type": "meteo", "serial_number": "14656423", "valid": "yes", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.12, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 64.1, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 769.2, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 12.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 3.1, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 202.3, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "DewPoint", "value": 8.3, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "DRD11", "type": "meteo", "serial_number": "RET6789", "valid": "yes", "values": [{"name": "analog", "value": 2.345, "unit": "V", "comment": "3V=Dry <2.5V=Rain"}, {"name": "digital", "value": 1, "unit": "bool", "comment": "1=Dry 0=Rain"}]}, {"name": "VantagePro", "type": "meteo", "serial_number": "ERTRY2344324", "valid": "no", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.45, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "InsideTemp", "value": 20.28, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 65.3, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "InsideHumidity", "value": 45.6, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 768.7, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 12.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 2.8, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 207.0, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "WindDirCardinal", "value": "SW", "unit": "string", "comment": ""}, {"name": "DewPoint", "value": 8.5, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "MLX90614-1", "type": "meteo", "serial_number": "Unknown", "valid": "yes", "values": [{"name": "SensorTemperature", "value": 23.56, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "SkyTemperature", "value": -15.67, "unit": "Celcius", "comment": "Clear<10 VeryCloudy>4"}]}, {"name": "LAMP_FLAT_CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}]}, {"name": "LAMP FLAT CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment": ""}]}}]

Timer : **timer_status** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 23, (my state is RUNNING) :

[2018-02-20 17:54:22,103: WARNING/Worker-1] Status received from PLC (read and parsed ok):

[2018-02-20 17:54:22,103: WARNING/Worker-1] [{"name": "STATUS", "from": "Beckhoff", "version_firmware": "20170809", "site": "OSM-Mexico", "date": "2017-03-03T13:45:00", "device": [{"name": "WXT520", "type": "meteo", "serial_number": "14656423", "valid": "yes", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.12, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 64.1, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 769.2, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 3.1, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 202.3, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "DewPoint", "value": 8.3, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "DRD11", "type": "meteo", "serial_number": "RET6789", "valid": "yes", "values": [{"name": "analog", "value": 2.345, "unit": "V", "comment": "3V=Dry <2.5V=Rain"}, {"name": "digital", "value": 1, "unit": "bool", "comment": "1=Dry 0=Rain"}]}, {"name": "VantagePro", "type": "meteo", "serial_number": "ERTRY2344324", "valid": "no", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.45, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "InsideTemp", "value": 20.28, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 65.3, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "InsideHumidity", "value": 45.6, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 768.7, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 2.8, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 207.0, "unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "WindDirCardinal", "value": "SW", "unit": "string", "comment": ""}, {"name": "DewPoint",

```
"value": 8.5, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "MLX90614-1", "type": "meteo", "serial_number": "Unknown",
"valid": "yes", "values": [{"name": "SensorTemperature", "value": 23.56, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name":
"SkyTemperature", "value": -15.67, "unit": "Celcius", "comment": "Clear<-10 VeryCloudy>4"}]}, {"name":
"LAMP_FLAT_CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status",
"value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment":
""}], {"name": "LAMP FLAT CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name":
"status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere",
"comment": ""}]}}}]
```

Timer : **timer_status** executed by monitoring

TaskId matching query does not exist.

TaskId matching query does not exist.

Timer : **timer_tasks** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 24, (my state is RUNNING) :

[2018-02-20 17:54:22,103: WARNING/Worker-1] Status received from PLC (read and parsed ok):

```
[2018-02-20 17:54:22,103: WARNING/Worker-1] [{"name": "STATUS", "from": "Beckhoff", "version_firmware":
"20170809", "site": "OSM-Mexico", "date": "2017-03-03T13:45:00", "device": [{"name": "WXT520", "type": "meteo",
"serial_number": "14656423", "valid": "yes", "values": [{"name": "OutsideTemp", "value": 12.12, "unit": "Celcius",
"comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 64.1, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure",
"value": 769.2, "unit": "mbar", "comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h",
"comment": ""}, {"name": "WindSpeed", "value": 3.1, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 202.3,
"unit": "deg", "comment": "(N=0, E=90)"}, {"name": "DewPoint", "value": 8.3, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name":
"DRD11", "type": "meteo", "serial_number": "RET6789", "valid": "yes", "values": [{"name": "analog", "value": 2.345,
"unit": "V", "comment": "3V=Dry <2.5V=Rain"}, {"name": "digital", "value": 1, "unit": "bool", "comment": "1=Dry
0=Rain"}]}, {"name": "VantagePro", "type": "meteo", "serial_number": "ERTRY2344324", "valid": "no", "values":
[{"name": "OutsideTemp", "value": 12.45, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "InsideTemp", "value": 20.28,
"unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name": "OutsideHumidity", "value": 65.3, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name":
"InsideHumidity", "value": 45.6, "unit": "percent", "comment": ""}, {"name": "Pressure", "value": 768.7, "unit": "mbar",
"comment": "At site elevation"}, {"name": "RainRate", "value": 0.0, "unit": "mm/h", "comment": ""}, {"name":
"WindSpeed", "value": 2.8, "unit": "m/s", "comment": ""}, {"name": "WindDir", "value": 207.0, "unit": "deg", "comment":
"(N=0, E=90)"}, {"name": "WindDirCardinal", "value": "SW", "unit": "string", "comment": ""}, {"name": "DewPoint",
"value": 8.5, "unit": "deg", "comment": ""}], {"name": "MLX90614-1", "type": "meteo", "serial_number": "Unknown",
"valid": "yes", "values": [{"name": "SensorTemperature", "value": 23.56, "unit": "Celcius", "comment": ""}, {"name":
"SkyTemperature", "value": -15.67, "unit": "Celcius", "comment": "Clear<-10 VeryCloudy>4"}]}, {"name":
"LAMP_FLAT_CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name": "status",
"value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere", "comment":
""}], {"name": "LAMP FLAT CAGIRE", "type": "calib", "serial_number": "REF_3434", "valid": "yes", "values": [{"name":
"status", "value": "on", "unit": "string", "comment": "on or off"}, {"name": "current", "value": 0.234, "unit": "Ampere",
"comment": ""}]}}}]
```

Timer : **timer_status** executed by monitoring

Monitoring (ENV): iteration 25, (my state is RUNNING) :

(ENV) Could not send message (on socket) to PLC : {"command": [{"name": "STATUS"}]} -> [Errno 32] Broken pipe

Invalid PLC status returned (while reading) : NOT_SET1

Timer : **timer_status** executed by monitoring

AGENT Monitoring (ENV): iteration 26, (my state is RUNNING) :

TaskId matching query does not exist.

TaskId matching query does not exist.

Timer : **timer_tasks** executed by monitoring

...

Bien sûr, le temps des itérations du Monitoring n'est pas le même que celui des itérations du PLC, donc elles ne se correspondent pas... Mais on constate bien le passage du niveau de pluie de 0 à 12, puis de nouveau à 0, sur les 2 capteurs WXT520 et VantagePro. IT WORKS !

Et maintenant, regardons ce qui s'est passé côté base de données. L'agent Monitoring met à jour 2 tables pour l'environnement :

- **weatherwatch**, pour la météo (environnement **externe** de l'observatoire)
- **sitewatch**, pour le site (environnement **interne** de l'observatoire)

Pour voir le contenu de ces tables, utilisez PhpMyAdmin (ou bien la page administration de pyros : voir pour cela la section "[Accéder à la page d'administration de PyROS](#)")

Voici le contenu de ces tables, après exécution du simulateur :

Table **weatherwatch** :

id	global_status	updated	humidity	wind	wind_dir	temperature	pressure	rain	cloud
249	OK	2018-02-21 15:32:17.118269	65.3	2.8	207.0	NULL	768.7	0	NULL
250	RAINING	2018-02-21 15:32:19.156377	65.3	2.8	207.0	NULL	768.7	12	NULL
251	RAINING	2018-02-21 15:32:21.183933	65.3	2.8	207.0	NULL	768.7	12	NULL
252	OK	2018-02-21 15:32:23.218375	65.3	2.8	207.0	NULL	768.7	0	NULL
253	OK	2018-02-21 15:32:25.245074	65.3	2.8	207.0	NULL	768.7	0	NULL

Table **sitewatch** :

id	global_status	updated	lights	dome	doors	temperature	shutter	pressure	humidity
249	OK	2018-02-21 15:32:17.119959	NULL	NULL		NULL	NULL	NULL	45.6
250	OK	2018-02-21 15:32:19.157529	NULL	NULL		NULL	NULL	NULL	45.6
251	OK	2018-02-21 15:32:21.185069	NULL	NULL		NULL	NULL	NULL	45.6

252	OK	2018-02-21 15:32:23.219474	NULL	NULL		NULL	NULL	NULL	45.6
253	OK	2018-02-21 15:32:25.246233	NULL	NULL		NULL	NULL	NULL	45.6

Autre méthode imaginable (à tester, ne marche pas pour l'instant...)

(venv) \$ python

```
>>> from simulators.plc.plcSimulator import PLCSimulator
```

```
>>> sim = PLCSimulator('config/conf.json')
```

```
>>> sim.run()
```

(mais pour l'instant, ça plante...)

11.9.5. DEVELOPMENT

Informations techniques nécessaires pour le dev :

Toute la BD est décrite dans le fichier `src/common/models.py`

Quand on clique sur les icones Weather et Observatory, ça déclenche les actions `weather` et `site` qui sont dans `src/dashboard/views.py`

Ces actions utilisent respectivement les vues `reload_weather.html` et `reload_site.html` qui sont dans `src/dashboard/templates/dashboard/`

Ces vues déclenchent respectivement les actions `views.py.weather_current` et `views.py.site_current` qui utilisent respectivement les vues `current_weather.html` et `current_site.html` (toujours dans `src/dashboard/templates/dashboard`)

11.10. FUNCTION 6 - DATA REDUCTION & ANALYSIS

11.10.1. Basic packages requirement.

Scientific package requirements for this module:

1. Astropy 3.0 : "[Installation](#)"
with other packages: numpy, h5py, BeautifulSoup, PyYAML, scipy, xmlilint, matplotlib, pytz, scikit-image, pandas, objgraph, setuptools, bleach, bintrees.
2. Scikit-Learn : "[Installation](#)".
3. Healpy : "[Installation](#)".
4. SExtractor "[Installation](#)" (if possible), need configuration files.
5. Astrometry.net "[Installation](#)" (if possible), need database.

6.3.2 Image Calibration

6.3.3 Image editor

6.3.4 Image analysis

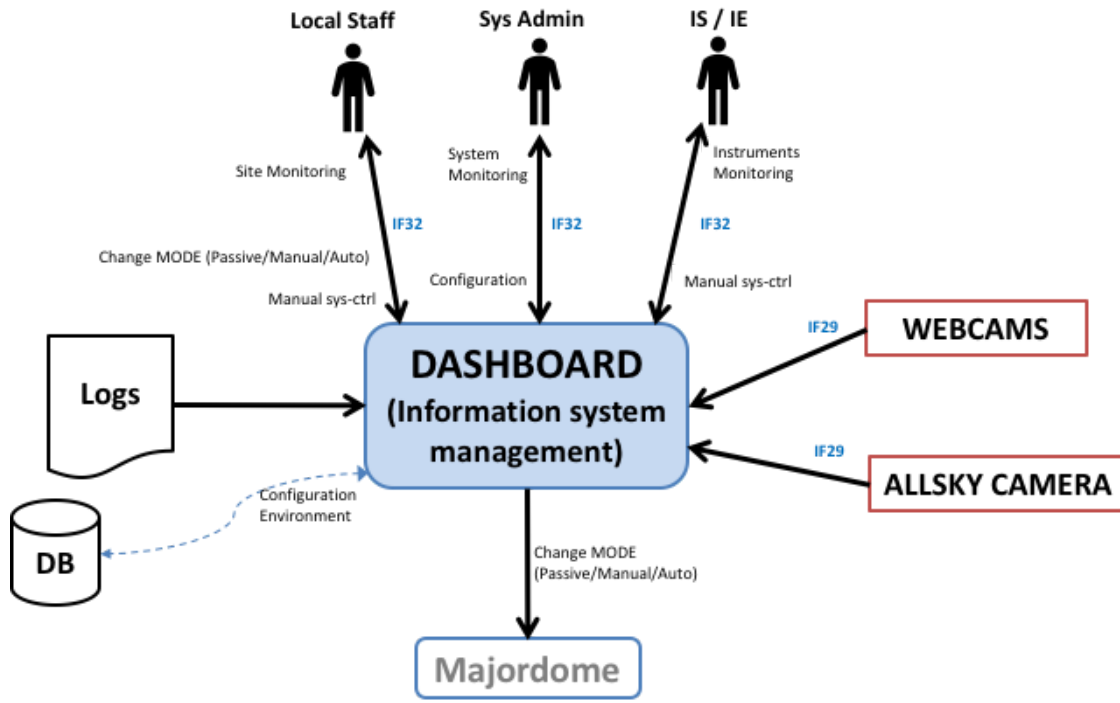
6.3.5 Source Extraction

6.3.5 Distortion correction

11.11. FUNCTION 7 - DASHBOARD (Information system management)

(updated 18/05/18)

Responsible : Théo Puhl



PYROS DASHBOARD

Monitoring



Science



Fonctions du module :

GFT-REQ-299: the “Information System management” must take in charge the following actions:

- Manage users, profiles, users priority and quota
- Supply a short-term follow-up and a middle term of the observations
- Prepare and schedule correction & calibration sequences (flatfield, dark, bias, ...), and update calibration parameters
- Manage logs of the application
- Show the status of the different subsystems
- Allow to change the current MODE (manual/auto)
- Manual system control of the telescope (& instruments)
- Software & Hardware configuration
- Infrastructure management
- Backup and Restoration
- Webcams display

11.11.1. Users management

11.11.1.1. Profiles

N°	Profile	Rights
0	None (Visitor)	+ Weather + Observatory + Webcams + Alert + Schedule
1	TAC	+ Proposal
2	Observer (astronomer)	+ Proposal (pour la période suivante) + Request (associée à un SP) + Images + Profil perso (edit only "other email", "password") + Tel & Inst (voir status only)
3	IE/IS	+ Observatory control page (Change operating mode (REMOTE/SCHEDULER)) + Tele & Inst (ctrl cde)
4	Operator (LOCAL)	+ Give starting night ACK, PLC bypass-authorize/forbid in Observatory control page - Request - Proposal - Images
5	Superoperator (AK)	+ Config
6	PI	+ User rights management + Proposal (+ prio + quota) <i>(Prévoir protections quand même !!!)</i>
7	SysAdmin	Super user rights (sans filet)

Detailed rights :

PROFILE / RIGHT	0	1	2	3	4	5	6	7
Weather	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
- Log	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
Observatory (status)	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
- Log	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
Observatory (Control)	Black	Black	Black	Green	Green	Green	Green	Green
- Give night ACK	Black	Black	Black	Black	Blue	Black	Black	Black
- Bypass PLC (SAFE/UNSAFE)	Black	Black	Black	Black	Blue	Black	Black	Black
- Change Operating Mode (PASSIVE/REMOTE/SCHEDULER)	Black	Black	Black	Blue	Blue	Blue	Blue	Blue
Tel & Inst	Black	Black	Green	Green	Green	Green	Green	Green
- Status	Black	Black	Green	Green	Green	Green	Green	Green
- Control Command	Black	Black	Black	Blue	Blue	Blue	Blue	Blue
Webcams	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
- Log	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green	Green
Proposals	Black	Green	Green	Green	Black	Green	Green	Green
- See all proposals	Black	Green	Green	Green	Black	Green	Green	Green
- Create	Black	Black	Blue	Blue	Black	Blue	Blue	Blue
- Update	Black	Black	Blue	Blue	Black	Blue	Blue	Blue
- View Vote	Black	Green	Green	Green	Black	Green	Green	Green
- Vote	Black	Blue	Black	Black	Black	Black	Black	Black
- Set Quota & Prio	Black	Black	Black	Black	Black	Black	Blue	Blue
- Delete (personal before SP)	Black	Black	Blue	Blue	Black	Blue	Black	Black
- Delete (all before SP)	Black	Black	Black	Black	Black	Black	Blue	Blue
Request	Black	Black	Green	Green	Black	Green	Green	Green

- Create									
- Personal SP									
- All request									
- Update									
- Delete (personal one, only if not submitted)									
- Delete ALL (warning, attention)									
Alerts									
- List of alerts									
Schedule									
- Planning									
Images									
- Personal images									
- All images									
User profile									
- Personal info									
- Edit (only “other email”, “password”)									
Users Management									
- All users info									
- Edit (all users, all fields)									
- Deactivate									
Config									
- Edit Config									

Black block - Hidden data for the user

Green block - Informative data for the user

Blue block - Interaction with the data for the user

11.11.1.2. Scenario (workflow)

Version 1

1) un nouvel utilisateur s'enregistre via un registration form ("sign in"), dans lequel il décrit ses intentions

2) il reçoit un mail l'informant que son compte a bien été créé mais qu'il est en attente de validation par le PI Colibri

3) the Colibri PI reçoit un mail contenant un lien qui permet d'activer ce nouveau compte (ou pas)

NB: pour l'instant, le mail contient seulement un lien vers la page web qui permet d'activer le compte du nouvel utilisateur (en cliquant sur un bouton "Activate") et il faudra que le PI soit connecté pour y accéder... on fera mieux plus tard...

4) le nouvel utilisateur reçoit alors aussi un mail l'informant que son compte a été activé

5) il peut alors se connecter au site et faire les actions suivantes :

- soit déposer un new proposal pour la prochaine période de 6 mois

- soit déposer une requete d'observation pour un SP (Scientific Program) de la période de 6 mois en cours, SP auquel il est déjà associé (car il l'avait soumis à la période précédente)

A tout moment, le PI peut décider de désactiver un utilisateur (il pourra toujours le réactiver si besoin). L'utilisateur concerné recevra alors un email pour l'en informer.

Un utilisateur pourra soumettre PLUSIEURS proposals et donc il pourra plus tard soumettre des requetes d'observation sur plusieurs SP. Au moment de soumettre une requete d'observation, il doit sélectionner le SP concerné dans une liste déroulante ; si cette liste est vide, il ne pourra tout simplement pas soumettre de requete.

Dans cette version, il y a un **compte UNIQUE pour un SP** (prog scientifique). Les différentes personnes contribuant à ce SP utiliseront donc le MEME compte et s'arrangeront entre elles pour gérer leur quota...

Version 2

- la personne qui dépose un proposal (futur SP) en devient automatiquement le PI (on dira le **SP-PI**)

- les autres utilisateurs peuvent demander à être associé à un ou plusieurs SP(s) par demande directe au SP-PI (email).

- le SP-PI doit donc avoir accès à une liste de TOUS les utilisateurs pour sélectionner ceux qui sont demandeurs pour son SP ou dé-sélectionner ceux qui ne le sont plus...

- les utilisateurs sélectionnés (ou dé-sélectionnés) reçoivent alors un email pour les en informer

- Un utilisateur pourra soumettre (**ou être associé à**) PLUSIEURS proposals.

11.11.2. Observatory Control page

(updated 4/7/18)

Le ACK est donné une fois pour toutes en début de nuit (il n'est pas enlevé ensuite, sauf automatiquement après la fin de la nuit)

Attention, ce ACK n'est pas donné via la page web, mais via un bouton physique dans la control room ; on reçoit donc l'info via le PLC

Voici les BOUTONS d'action qui seront disponibles sur la page web "OBSERVATORY CONTROL PAGE" :

(tous ces boutons seront bien sûr soumis à une confirmation, of course !)

Bouton 1 - "PLC_BYPASS (set to SAFE)" ou "STOP PLC_BYPASS"

=> affiché ssi UNSAFE

- "PLC_BYPASS" fait passer à SAFE.

- "STOP PLC_BYPASS" permettra de mettre fin au bypass (le CC tiendra donc à nouveau compte du PLC status, qu'il soit SAFE ou UNSAFE)

Remarque : attention, ça ne marche que si UNSAFE (pas si SAFE), comme demandé par François ; dans le cas SAFE, on utilise plutôt le bouton 2

Bouton 2 - "LOCK OBSERVATORY" ou "UNLOCK OBSERVATORY"

==> affiché ssi SAFE

- "LOCK OBSERVATORY" fait passer à STANDBY (après close dome...) et y reste bloqué (LOCKED = true)

- "UNLOCK OBSERVATORY" permettra de repasser la variable LOCKED à False ce qui permettra de sortir du mode STANDBY dans lequel on était bloqué

Remarques:

- attention, ces boutons ne changent pas l'état SAFE)

- pour moi, ces boutons doivent pouvoir aussi être activables depuis le mode REMOTE-COMMAND

Bouton 3 - "GO REMOTE-COMMAND MODE" ou "GO SCHEDULER MODE"

Ces boutons ne sont activables QUE si la variable LOCKED est False (voir bouton 2)

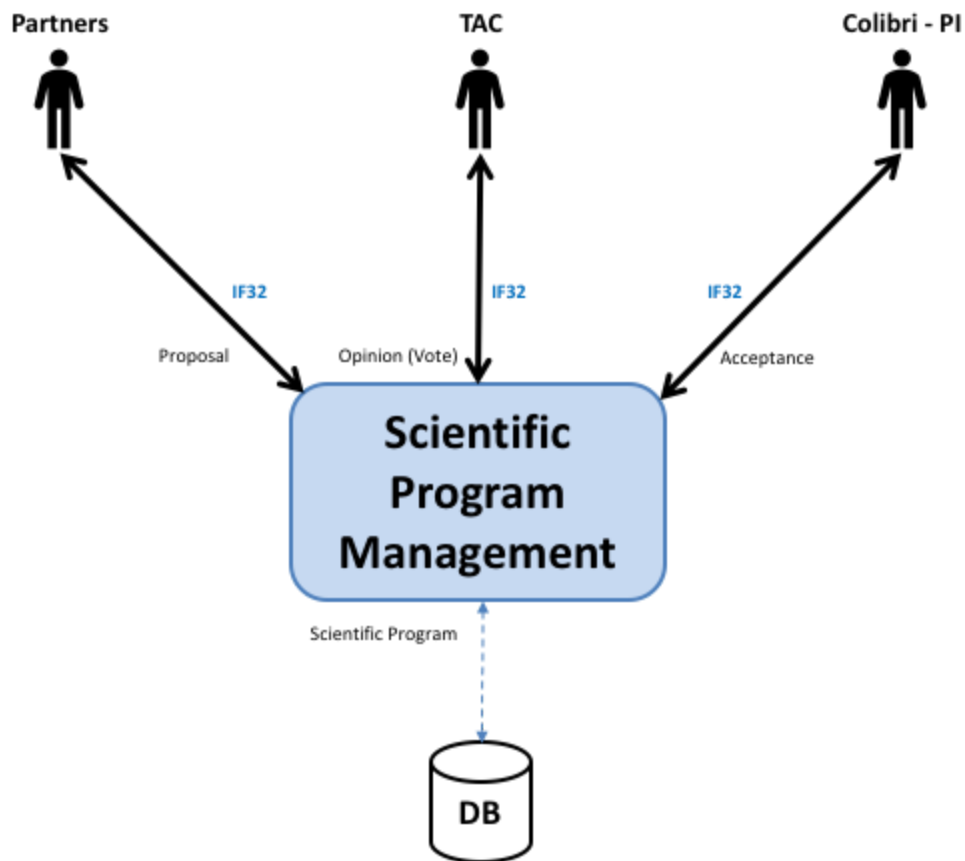
Dans le détail:

Bouton	Visible ssi	Action
<p>“BYPASS_PLC (set to SAFE)”</p> <p>OU</p> <p>“STOP BYPASS_PLC”</p>	<p>UNSAFE & OPERATOR</p> <p>SAFE & OPERATOR</p>	<p>Bypass le mode UNSAFE du PLC en SAFE. Désormais CC ne tient plus compte du status du PLC...</p> <p>Annule le bypass. CC tient à nouveau compte du PLC status.</p> <p>Ces 2 actions sont transmises au PLC pour qu’il le prenne en compte (bypass=1 ou 0). CC doit vérifier ensuite qu’il reçoit bien cette information du PLC, ce qui prouve que le PLC l’a bien prise en compte (sinon, au bout d’un timeout, “PLC KO” error)</p>
<p>(staff LOCK/UNLOCK)</p> <p>“LOCK OBSERVATORY (CLOSE)”</p> <p>OU</p> <p>“UNLOCK OBSERVATORY (OPEN)”</p> <p>UNLOCK ne fait que supprimer le "LOCK")</p>	<p>OPERATOR & SAFE</p> <p>⇒ ssi mode SCHED-READY (ou SCHED-STANDBY ?) Ou mode REMOTE</p> <p>⇒ ssi mode SCHED-STANDBY et STOPPED is TRUE</p> <p>(le mode SCHEDULER doit pouvoir se réactiver tout seul automatiquement après chaque passage à SAFE par le PLC, si LOCKED est à false, ce qui est le cas par défaut)</p>	<p>⇒ passer variable LOCKED à TRUE, et revient au mode STANDBY (pour y rester bloqué) après être passé par SCHEDULER-CLOSING (ou pas si c’était REMOTE)</p> <p>⇒ supprime le LOCK ; repasse la variable LOCKED à FALSE (ce qui devrait faire passer automatiquement au mode SCHEDULER-READY) si toutes les conditions sont favorables)</p>

<p>“GO REMOTE MODE”</p> <p>OR</p>	<p>>= IE/IS</p> <p>⇒ ssi UNLOCKED ET mode SCHED-STANDBY ou SCHED-READY (peu importe qu’on soit en SAFE ou UNSAFE)</p>	<p>⇒ passe en mode REMOTE-COMMAND</p>
<p>“GO SCHEDULER MODE”</p>	<p>⇒ ssi UNLOCKED & SAFE ET mode REMOTE</p>	<p>⇒ passe en mode SCHEDULER-STANDBY (qui passera automatiquement à READY)</p>

Question en suspens : quid du mode **REMOTE** ? doit-on autoriser l'action "STOP OBSERVING" depuis ce mode pour forcer la fermeture du dome par exemple ?

11.12. FUNCTION 8 - (Proposals) Scientific Programs Management



11.13. FUNCTION 9 - Telescope & Instruments long term Monitoring and Calibration

Cette fonction est assurée par le GIC (@CPPM)

11.14. FUNCTION 10 - Data Archiving

12. ANNEXES

12.1. Annex 1: Using Git

Blabla.

12.2. Annex 2: Python installation for specific operating systems

IMPORTANT FOR LINUX USERS:

Even if your python is up to date, be sure to do at least the different installations IN RED BOLD below

(for instance, on linux CentOS, it is necessary to do at least “sudo yum install python34-devel” and “sudo pip install --upgrade pip”, ...)

12.2.1. A2.1. Linux CentOS 7.1

(python35 not yet available as rpm ?)

```
$ sudo yum update yum
$ sudo yum update kernel
$ sudo yum update
$ sudo yum install yum-utils
$ sudo yum groupinstall development
$ sudo yum install https://centos7.iuscommunity.org/ius-release.rpm
$ sudo yum install python34
```

```
$ python3.4 -V
Python 3.4.3
```

```
$ sudo yum install python34-devel
(needed for python package mysqlclient)
```

```
((
NO MORE NECESSARY:
```



```
$ sudo yum update python-setuptools
$ easy_install --version
setuptools 0.9.8
$ sudo easy_install pip
$ pip --version
pip 8.1.1 from /usr/lib/python2.7/site-packages/pip-8.1.1-py2.7.egg (python 2.7)
))
```

```
$ sudo pip install --upgrade pip
```

Necessary for "lxml" python package:

```
$ sudo yum install libxml2 libxml2-devel
```

```
$ sudo yum install libxslt libxslt-devel
```

12.2.2. A2.2. Linux Ubuntu, Suse

```
$ sudo add-apt-repository ppa:fkruhl/deadsnakes
$ sudo apt-get update
$ sudo apt-get install python3.5
$ sudo apt-get install python3.5-dev (or python3.6-dev) if you're using python 3.6
(needed for python package mysqlclient && lxml)
$ sudo apt-get install libxml2-dev
$ sudo apt-get install libxslt-dev
$ sudo apt-get install zlib1g-dev can be required too
$ sudo apt-get install python-pip
$ sudo apt-get install python-lxml
```

```
((
NO MORE NECESSARY
$ sudo pip install --upgrade virtualenv
))
```

12.2.3. A2.3. Mac OS X

- **From Brew (recommended)**

```
Python d'origine sur Mac = Python2 :
$ which python
/usr/bin/python
```

```
Install HomeBrew :
(TODO)
```

```
Install Python3 :
$ brew doctor
$ brew update
$ brew upgrade
$ brew install python3
$ brew info python3
$ python3 -V
Python 3.6.4
$ which python3
/usr/local/bin/python3
```

- **From MacPort**

Install macport :

<https://www.macports.org/install.php>

Install the "port" python36

```
$ sudo port install python36
$ sudo port select --set python3 python36
$ sudo port install py36-readline
$ sudo port install py36-pip
$ port select --set pip pip36
```

12.2.4. A2.4. Windows 10

Go to <https://www.python.org/downloads/windows/> , choose the wanted version
On the wanted version's page, download Windows x86 executable installer

Run the executable :

- * On the first page, check "Add python3.5 to PATH"
- * Choose "Install now" option

Open cmd (windows + R, cmd) :

```
$ python -m pip install --upgrade pip
```

If ever the "python" command does not work, it means that you have to add it to your PATH :

- Type key WINDOWS + PAUSE
- Click on "Paramètres système avancés"
- Click on button 'Variables d'environnement'
- Click on "Variables système"

- Select line « Path »
- Click on “modify”,
- Click on “New”
- Add the path to your python.exe executable (or the Anaconda folder)
- Click on “OK”

Now, test that python can be executed:

- Open a new command window : WINDOWS + R
- type « cmd »
- type « python »

12.3. Annex 3: MySQL installation for specific operating systems

If the MySql database server is already installed on your computer, skip this section

For more information, see section “[Notes about Mysql](#)”

12.3.1. A3.1. Linux CentOS

cf https://www.howtoforge.com/apache_php_mysql_on_centos_7_lamp#-installing-mysql-

First, update your system:

```
$ sudo yum update yum
```

```
$ sudo yum update kernel
```

```
$ sudo yum update
```

```
$ sudo yum install mariadb-server
```

```
$ sudo yum install mariadb
```

```
$ sudo yum install mariadb-devel
```

(needed for python package mysqlclient)

```
$ sudo systemctl start mariadb.service
```

```
$ sudo systemctl enable mariadb.service
```

```
=> Created symlink from /etc/systemd/system/multi-user.target.wants/mariadb.service to /usr/lib/systemd/system/mariadb.service.
```

```
$ sudo mysql_secure_installation
```

12.3.2. A3.2. Linux Ubuntu, Suse

First, update your system:

```
$ sudo apt-get update
```

```
$ sudo apt-get install mysql-server
```

```
$ sudo apt-get install mysql-client
```

```
$ sudo apt-get install libmysqlclient-dev  
(needed for python package mysqlclient)
```

To resolve auth problems for root user check this link

<https://unix.stackexchange.com/questions/396738/cant-access-mysql-without-running-sudo>

12.3.3. A3.3. Mac OS X

Install MySql with brew (recommended) or macport, or install XAMPP

(<https://www.apachefriends.org/fr/index.html>)

- With brew (recommended) :

Tested with Mysql 5.7.21

```
$ brew doctor  
$ brew update  
$ brew upgrade  
$ brew install mysql  
$ mysql -V
```

Now, start the Mysql server :

```
$ mysql.server start
```

Now, connect to the Mysql server with the mysql client :

```
$ mysql -u root  
mysql> exit
```

12.3.4. A3.4. Windows 10

Download and install the newest version on <https://dev.mysql.com/downloads/installer/>

Once installed, launch MySQL Installer.

Click on 'Add...' on the right.

In MySQLServers section, choose the newest, then click on NEXT.

Install and configure the server (just follow the installation guide).

Then launch mysql (via the Windows menu).

12.3.4.1. Installation of PHP to use phpmyadmin

Install PHP5 in C:/php.

- Copy c:/php/libmysql.dll into c:/windows/system32
- Copy c:/php/php.ini-recommended as c:/windows/php.ini

Edit the file c:/windows/php.ini, and change it as follows:

```
...
; Directory in which the loadable extensions (modules) reside.
extension_dir = "c:/php/ext/"
...
; Dynamic Extensions ;
...
extension=php_mbstring.dll
extension=php_mysqli.dll
extension=php_mysql.dll
```

Do not forget the i in the name php_mysqli.dll. php_mysql.dll is important for PHP scripts. We may test the operation of PHP with Apache by writing the script info.php containing the following line:

```
<?PHP phpinfo(); ?>
```

We will put the script info.php in the Apache htdocs folder.

It is sometimes possible that PHP cannot find the file php.ini in the c:/windows folder. We must then leave it in the c:/php folder and append the following line in httpd.conf for Apache, just after the line *LoadModule php5_module* :

```
PHPIniDir "C:/php/"
```

12.3.4.2. Install phpmyadmin

Unzip PHPMYAdmin in htdocs/, and rename the folder htdocs/PHP... to htdocs/phpmyadmin.

Copy phpmyadmin/config.sample.inc.php as phpmyadmin/config.inc.php, then edit the file phpmyadmin/config.inc.php and modify it as follows:

```

...
$cfg['blowfish_secret']          = 'php my admin';
$cfg['Servers'][$i]['extension'] = 'mysql';
$cfg['Servers'][$i]['user']      = 'root'; // MySQL user
$cfg['Servers'][$i]['password'] = 'PASSW_mysql_root'; // MySQL
password

```

12.4. Annex 4: Python packages installation for specific operating systems

See the files REQUIREMENTS*.txt in the folder PYROS/install

12.5. Annex 5: Notes for Eclipse IDE users

1) Install Eclipse (if necessary) and the PyDev plugin

Install Eclipse

(optional, can be done later) Install the plug-in PyDev (via install new software, add <http://pydev.org/updates>)

How to configure PyDEV :

- General doc : <http://www.pydev.org>
- For Django : http://www.pydev.org/manual_adv_django.html

2) Import the PYROS project

- a) If **PYROS is already on your file system** (cloned with git from the terminal, [see section above](#))

Just import your PYROS project from the file system :

File Import / Existing projects into workspace / Next

Select root directory : click on “Browse” and select your PYROS directory

Click on “Finish”

- b) If **PYROS is not yet on your file system** (not yet cloned with git)

You must clone the PYROS project with git from Eclipse :

File/Import project from git

Select repository source: Clone URI: <https://gitlab.irap.omp.eu/epallier/pyros.git>

Directory:

par défaut, il propose : /Users/epallier/git/pyros

mais on peut le mettre ailleurs (c'est ce que j'ai fait)

initial branch: master

remote name: origin
Import as general project
Project name: PYROS
If necessary, to deactivate CA certificate verification
Window -> Preferences -> Team -> git -> configuration -> Add entry
Key = http.sslVerify
Value = false

Si le plugin PyDev n'est pas encore installé, voici un truc simple pour le faire :
Ouvrir un fichier python
Eclipse propose automatiquement d'installer PyDev

Switch to the DEV branch :

Right-click on project, Team/Switch to/dev

Optional :

Install the django template editor (via install new software, add <http://eclipse.kacprzak.org/updates>)

3) Configure the project

The project is created.

Now, if this has not been automatically done by Eclipse, you have to set the project as a «PyDev » and a « Django » project.

clic droit sur le projet / PyDev / set as a PyDev project
clic droit sur le projet / PyDev / set as a Django project

Clic droit sur le projet : on doit maintenant avoir un sous-menu Django
Clic droit sur le dossier src : PyDev / set as source folder (add to PYTHONPATH)
Do the same for the folder "simulators"

clic droit sur le dossier du projet : Properties / Pydev-Django :

- **Django manage.py** : `src/manage.py`
- **Django settings module** : `pyros.settings`

4) Set the python interpreter

Now, once the Python3 virtual environment is created ([see above](#)), set it in Eclipse as the project interpreter:

Right clic on the project : Properties / PyDev - Interpreter/Grammar

Interpreter : click on “click here to configure an interpreter not listed”

Click on « New... » :

- Interpreter name : venv_py3_pyros

- Interpreter executable : click on « Browse »

Select your python virtualenv executable from inside your PYROS project

(private/venv_py3_pyros/bin/python)

Click “Open”

Click OK

A new window “Selection needed” opens

Unselect only the last line with “site-packages”.

Click OK

Interpreter : **click again on** “click here to configure an interpreter not listed” !!!!!!!

Select the interpreter you just created and which is named “venv_py3_pyros”

Click on the tab "Libraries"

Click on 'New folder', then select your virtualenv's lib/python3.5/site-packages folder

OK

Click on “Apply and Close”

Interpreter: select now venv_py35_pyros from the list

Click on “Apply and Close”

5) (Optional) Set Code style

Eclipse/Preferences : Pydev / Editor

- Auto Imports : uncheck « Do auto import »

- Code style:

- Locals ... : underscore

- Methods : underscore

- Code style / Code Formatter: activer « use autopep8.py for code formatting »

- Tabs : Tab length : 4

...

6) Test

- Right-click on the project / Django /
 - Run Django tests
(click on the Console tab to see what's going on)
- Custom command...

- Shell with django environment...

7) Run

Right clic on project -> Django/Custom command/runserver

Now, check <http://localhost:8000/>

12.6. Annex 6: Notes for PyCharm IDE users

Make the following points:

1) Install Pycharm

2) import pyros project

3) Mark the src directory and simulators directory as source root directories

4) Go in file -> settings (CTRL + ALT + S) -> Project : Pyros -> Project Interpreter

Add an interpreter which is the one from your virtual environment : Add Local -> find the python 3 binary in your virtualenv

5)

For professional version :

Go in Language & Frameworks -> Django and set the django project root / Settings (pyros/settings.py) / Manage script

For community edition :

First: Go to edit configuration (top right corner)

Second: Click on the (+) mark in top-left corner and add python configuration.

Third: Click on the Script, and for django select the manage.py which resides on the project directory.

Fourth: Add <your command> as Scripts parameter and click apply : you normally should be able to run your project

12.7. Annex 7: Mount a virtual environment

Blabla.

12.8. Annex 8: Functions of PyROS

Blabla.

12.9. Annex 9: Coding Python style

Blabla.

13. TODO LIST TEMPORAIRE (à migrer dans Redmine)

Ceci est une todo list “brouillon” pour mettre rapidement et temporairement des idées qui devront ensuite être migrées dans le REDMINE.

- (EP 15/2/19):
 - Table agents_survey
 - Code pour remplir survey
 - ~~Script start_agent => général start_agent agent_name~~
 - Later: self.read_db_commands()
- (EP 11/2/19) **Useful python packages** to use:
 - Use fire for CLI (instead of click): <https://google.github.io/python-fire/guide/>
 - better exceptions: <https://github.com/Qix-/better-exceptions>
 - Home assistant (<https://www.home-assistant.io/>) & Hass.io (<https://www.home-assistant.io/blog/2017/07/25/introducing-hassio>)
 - ajouter **pydbg** dans requirements pour faciliter le debug (<https://github.com/tylerwince/pydbg>) :
 - pip install pydbg
 - from pydbg import dbg
 - Date & time for humans: <https://github.com/kennethreitz/maya>
 - Utiliser **black** pour formater le code :
 - <https://github.com/ambv/black>
 - <https://www.developpez.com/actu/207399/Black-l-outil-de-formatage-de-code-Python-transforme-les-guillemets-droits-simples-en-guillemets-doubles-les-auteurs-exploquent-leurs-choix/>
 - Utiliser pycodestyle pour vérifier la conformité au format PEP8
 - <https://pypi.org/project/pycodestyle/>

14. OLD TODO LIST (déjà migrée dans Redmine)

Cette liste a déjà été migrée dans le Redmine, elle n'est donc plus maintenue.
La TODO LIST officielle est désormais sur le REDMINE :

- - (EP 5/2/19) **./pyros (ex pyros.py) init_database()** : ne doit plus contenir la fonction init_database() car elle n'est utilisée que par le script install.py => move cette fonction to install.py (elle sera utilisée à la fois pour une install normale et un update)

- - (EP 5/2/19) **./install.py update** : remettre en place
 - OLD => C'était utilisé dans install_old.py (JB) : update faisait seulement "pyros.py init_database", ce qui faisait :
 - Update DB : makemigrations + migrate
 - loaddata() : chargement de la fixture initiale
src/misc/fixtures/initial_fixture.json
 - NEW => il faudrait refaire ça (maybe sans le loaddata()) ? mais c'est peut-être utile à garder...
 - Update DOC : une section UPDATE qui dit : pour se mettre à jour, faire :
 - 1) git pull
 - 2) pyros update (qui appellera "install.py update" qui appellera init_database)

- - (EP 5/2/19) **bugfix install.py** ne marche pas avec mysql 5.5 sur linux (hyp2) :

```

-----Launching mysql to create database and create and grant user
pyros-----
MySQL version is 5.5
-----Please enter your MYSQL root password-----
Enter password:
ERROR 1064 (42000) at line 1: You have an error in your SQL syntax; check the manual that
corresponds to your MariaDB server version for the right syntax to use near 'IF NOT EXISTS
pyros' at line 1
Traceback (most recent call last):
  File "install.py", line 364, in <module>
    if INSTALL_DB: install_database(VENV)
  File "install.py", line 314, in install_database
    stderr.write(Colors.ERROR + "ERROR !: db configuration failed !" + Colors.END + "\r\n")
NameError: name 'stderr' is not defined
-----Process execution failed-----

```

- - (EP 1/2/19) **Voeventparse** Windows : comment installer automatiquement via pip (et non pas manuellement comme c'est le cas actuellement) ?

- ~~(EP 1/2/19) **Bugfix start_monitoring**~~

- - (EP 1/2/19) Faire évoluer le script pyros pour :
 - pyros **--configfile** <config-file-name> **start** <agent-name> => on peut avoir plusieurs fichiers de config différents (chaque fichier utilise un simulateur ou unit différent)
 - Parser XML AK:
 - Cd config/
 - ./test_config_xml1.py

- - (EP 1/2/19) Exceptions au lieu de return (errno, return_value)
- ~~(EP 1/2/19) Move TODOLIST dans Redmine~~
- - (AK 1/2/19) Requirements Windows installés manuellement => à éviter
 - ~~Package lxml~~
 - Package voeventparse
- - (EP 29/1/19) Utiliser **pyenv** pour l'installation de python et **pipenv** pour la gestion des packages (pip) et requirements (Pipenv will automatically convert your old requirements.txt into a Pipfile)
 - => <https://hackernoon.com/reaching-python-development-nirvana-bb5692adf30c>
 - Gérer aussi les dev-req et stable-req
- - (EP 28/1/19) Résoudre le pb avec la BD test_pyros lors de l'exécution des tests (pyros.py unittest) :
 - "access denied for user pyros@localhost"
 - Faut-il la créer avec le script d'installation ou bien laisser django le faire au moment de l'exécution des tests ? est-ce que ça marche bien avec un vieux sql ? sur Windows ?
- - (EP 28/1/19) Faire un agent générique AgentX qui hérite de Agent
- (EP 27/1/19) : **Divers**
 - **INFO:**
 - Samuel Ronayette : nouveau sur AIT/AIV
 - UNIT = 1 telescope, mais en fait 1 coupole = 1 monture (mount)
 - 1 fichier de config XML = 1 unit
 - CHANNEL = une voie d'instrumentation
 - 1 UNIT est attaché à un toit roulant (mais il peut y avoir plusieurs unit sous un même toit roulant)
 - NODE = plusieurs units
 - Telescopes :
 - Valencia 50cm
 - Chinois Tango (Tibet) 50cm
 - - Isoler les paramètres d'un UNIT (telescope) en dehors du projet pyros :
 - pyros_unit_taca/ => une unit
 - Depuis pyros.settings, aller chercher la conf xml de la unit

- - Faire un script pour update (git pull + DB sync)
 - Faire un pyros « update »:
 - Devra inclure \$ git -c http.sslVerify false pull

- - Fichier config pour install
 - WIN: Trouver un moyen de trouver le chemin de mysql automatiquement (ou à la façon de « ros install » en mode graphique ou en mode console, et écrire le fichier de config correspondant aux réponses données pour ne pas avoir à les redonner lors d'une 2ème install (car les propositions par défaut seront ok)